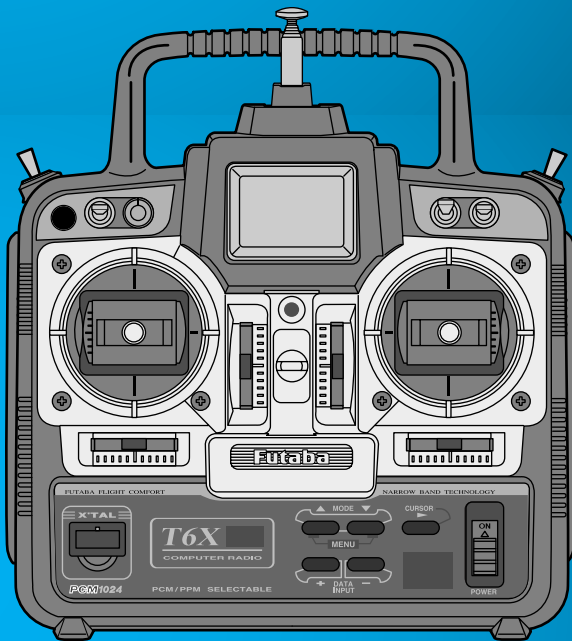


6Xsuper

COMPUTER RADIO

**PCM/PPM
SELECTABLE**

6 CHANNEL RADIO CONTROL SYSTEM



BRUKS- ANVISNING

6Xsuper
FÖR FLYG / HELIKOPTER
FM SYSTEM, 6 KANALER
PPM / PCM 1024



1M23N02010

BRUKSANVISNING

6Xsuper FÖR FLYG OCH HELIKOPTER PPM/PCM SYSTEM, 6 KANALER

Futaba Corporation

INLEDNING

Vi tackar för att Du valt en Futaba® 6Xsuper radioanläggning.

Anläggningen passar ypperligt för såväl nybörjare som för experter. För att kunna dra nytta av alla finesser och göra flygningen säker, uppmanar vi till en noggrann genomläsning av bruksanvisningen. Om det uppstår frågor omkring användandet av anläggningen och svaret inte ges i bruksanvisningen, kontakta din hobbyhandlare eller generalagenten. Anläggningen är endast konstruerad för att användas till hobbyändamål. Futaba åtar sig inget ansvar för om kunden anpassar anläggningen till andra ändamål eller inkluderar den i andra system. Förändring av anläggningen förverkar all garanti och sker på ägarens egen risk.

6Xsuper anläggningen innehåller följande delar:

6Xsuper anläggningen levereras i två olika utföranden. Art nr FP 6XS utan batterier och hållare (både sändare och mottagare) eller art nr FP 6XSNM med uppladdningsbara 1100 mAh XII NiMh Batteries för både sändare och mottagare.

- 6Xsuper sändare (35 MHz bandet), kan programmeras för flyg och helikopter. Särskilda mix-funktioner för de båda moderna. 6 modellminnen.
- R116FB mottagare
- S148 servon (3 st) med monteringsstillbehör och ett urval servoarmar
- Strömbrytare med ladduttag
- Förlängningskabel till skevroderservot (gör det enklare att montera/demontera vingen)
- Bruksanvisning

Skillnaden mellan sändarna FF6 och 6Xsuper

För 6Xsuper har följande förändrats:

- Utökad modellminne. (Från 3 till 6 modeller)
- Exponentiella utslag kan ställas in
- I helikoptermode kan fyra typer av swashplatta väljas
- I helikoptermode kan max pitch ställas in individuellt för moderna Normal, Idle-up och Throttlehold

Bruksanvisningen

Bruksanvisningen är inte bara en enkel översättning utan har delvis skrivits om för att passa svenska förhållanden och för att bli till så stor nytta som möjligt för Dig, som ny ägare. Många sidor beskriver hur anläggningen skall ställas in med exempel, förklaringar och trimningsförslag. Om Du saknar något eller tycker att något är fel, skicka förslagen till generalagenten. Innehållet i bruksanvisningen kan utan förvarning ändras på grund av ändrad tillverkning eller modifieringar.

Futaba är ett registrerat varumärke.

Manual text copyright ©1996 by Don Edberg, Dynamic Modelling Co. All rights reserved.

INNEHÅLLSFÖRTECKNING

Allmänt om 6Xsuper anläggningen	1
Sändarens manöverdon (flyg)	2
Sändarens omkopplare (flyg och heli)	2
Laddning av batterier	3
Dubbelkommando	4
Justering av spaklängd och fjädring	4
Byte av sändarmod. (1 - 4. Påverkar spakarnas funktioner. Mod 2 är den normala i Sverige)	5
Reversering av trottelspakens funktion	5
Mottagare och servoinstallation för flyg	6
Tips för radioinstallationen	7
Frekvenser	8
Sändarens fönster och programmeringsknappar	9
Varningsindikeringar	10
Säkerhetsföreskrifter (läs INNAN Du flyger!)	11
INDEX FÖR FLYGPROGRAMMET (ACRO MENYN)	12

Flygprogrammets (ACRO) funktionsdiagram	13	
Exempel på inställning (konstflygmodell)	14	
Trimningsanvisning för konstflygmodell	20	
ATV	Utslagsbegränsning (Adjustable Travel Volume)	22
D/R	Omkoppling av servoutslag (Dual Rate)	23
EXP	Exponentiella utslag	23
REV	Växling av servonas rotationsriktning (Servo Reverse)	24
STRM	Elektronisk inställning av servonas neutralläge (Subtrim)	24
FLPR	Flaperon (kombinerade flaps & skevroder)	25
FLTR	Flaps trim	26
ABRK	Inställning av luftbroms (Airbrake)	27
VTAL	V-tail mixning	28
ELVN	Elevon mixning (Deltavingar)	29
1->4	Roder mixning	30
6->2	Flaps -> Höjdrodermixning	31
2->6	Höjdroder -> Flaps mixning	32
PMX1, 2	Programmerbar Mixer 1 & 2	32
F/S	FailSafe funktionen (bara i PCM mod)	34
PARA	Parameter menyn	35
REST	Nollställning av modellminne (Data Reset)	35
DRSW	Val av strömbrytare för omkoppling av servoutslag (Dual Rate Switch Select)	36

ACRO	Flygmod	36
HELI.....	Helikopter mod	36
MOD	Modulation (FM/PPM eller PCM)	37
COPY	Kopiering av data mellan modellminnen	37
TMEM.....	Trimminne	37
MODL.....	Val av modell.....	38

INDEX FÖR HELIKOPTERPROGRAMMET (HELI MENYN)..... 39

Index för helikopterfunktionerna	39	
Helikopterprogrammets (HELI) funktionsdiagram.....	39	
Sändarens manöverdon (HELI).....	40	
Inställning av helikopter.....	41	
Trimningsanvisningar för helikopter.....	44	
P-N, I, H.....	Inställning av pitch (Normal, Idle-Up, Throttle Hold)	45
HV-T	Inställning av trotteln i hovringsläge (Hovering Throttle).....	45
IDLE.....	Ökning av tomgång (Idle-Up)	46
HOLD	Konstant trotteln (Throttle Hold).....	46
REVO.....	Mixning trotteln/pitch till stjärtrotor (Revolution mixing).....	47
R-OF	Ändring av stjärtrotorns neutralläge (Rudder Offset).....	48
HV-P	Inställning av pitch i hovringsläget (Hovering Pitch).....	48
SWSH.....	Typ av swashplatta och utslagsstorlek	50
Ordlista.....	51	
Programmeringsblad: ACRO, HELI	52	
Service och övrig information.....	53	

Allmänt om 6Xsuper anläggningen

SÄNDAREN

Till 6Xsuper anläggningen kan användas Futabas alla mottagare, även PCM1024 mottagarna om sändaren ställs om till PCM mod. Det lättlästa LCD fönstret möjliggör snabb programmering av modelldata.

6Xsuper sändaren innehåller program för både flyg och helikopter och kan programmeras för näst intill alla typer av modeller. Den kompakta ergonomiskt anpassade sändaren innehåller minne för sex olika modeller.

6Xsuper sändarens spakar är av en ny konstruktion som ökar flygkänslan. Spakarnas längd och fjädring är justerbar. Omkopplare för Dual Rate (D/R), programmerbara mixningsfunktioner (PMX) och andra funktioner. För de som skall lära sig flyga finns uttag för dubbelkommando. En andra sändare som manövreras av en erfaren pilot kopplas ihop med elevens sändare. Läraren kan då ta över kommandot i svåra situationer. Dubbelkommandokabel säljs som tillbehör.

Som standard finns programmeringsmöjligheter som reversering av alla kanaler, ATV för alla kanaler, dual rate, exponential och failsafe (bara i PCM mod) för alla kanaler. Utöver detta finns möjlighet till speciella mixningar som kan anpassas för alla typer av modeller. För flyg finns ett antal förprogrammerade mixningar såsom: flaperon, V-tail, elevon, luftbroms, höjdroder -> flaps och flaps -> höjdroder.

Helikopterprogrammets förprogrammerade mixningar innehåller: hovering pitch, hovering throttle, revolution mixing, typ av swashplatta och rudder offset.

Specifikationer:

6 kanaler, 2 spakar
PCM 1024 system
Modulation: FM/PPM eller PCM, valbart.
Strömförsörjning: 9,6 V NiCd/NiMh batteri.
Strömförbrukning: 180 mA

MOTTAGAREN

Den medföljande mottagaren är en 6-kanals smalbandsmottagare med överlägsen räckvidd och prestanda.

Specifikationer (FP R116FB)

Typ: FM, 6 kanaler
Mellanfrekvens: 455 kHz
Strömförsörjning: 4,8 V eller 6 V
Strömförbrukning: 22 mA vid 4,8 V spänning
Storlek: 33,4 x 50,4 x 20,5 mm
Vikt: 30 g

SERVO

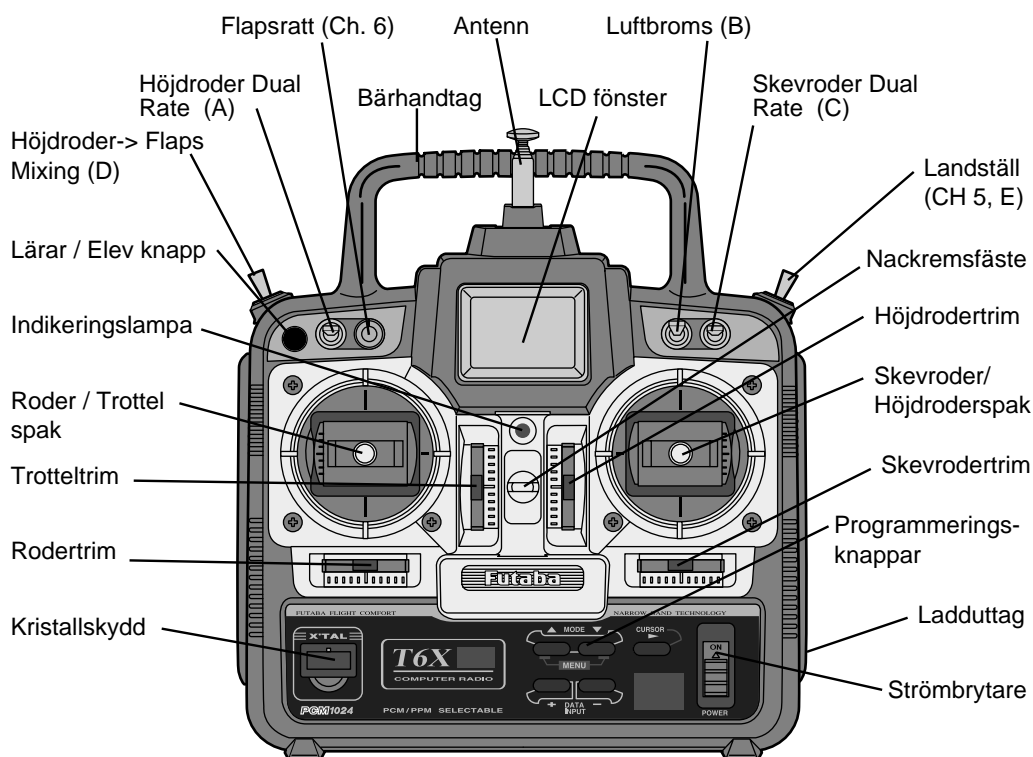
Servo typ: S148 (standard)
Strömförsörjning: 4,8 V (från mottagaren)
Strömförbrukning: 8 mA obelastat
Vridmoment: 3,0 kg/cm
Hastighet: 0,22 s/60°
Storlek: 40,4 x 19,8 x 36 mm
Vikt: 44,4 g

BATTERIER (FP 6XSNM)

XII Batteries NiMh 1100 mAh
Sändare: 9,6 V
Mottagare: 4,8 V

Med reservation för eventuella ändringar.

SÄNDARENS MANÖVERDON – FLYG



Bilden visar sändarens manöverdon som den leveras från fabrik.

SÄNDARENS OMKOPPLARE (FLYG OCH HELI)

Funktioner som aktiveras av omkopplare och rattar för en sändare inställd i mod 2 visas i nedanstående tabell. Observera att vissa funktioner inte fungerar förrän de aktiveras i en mixningsfunktion. För en sändare inställd i mod 1 är trotteln och höjdrodrets reglage växlade. Samma gäller för omkopplare D och E.

Reglage	ACRO	HELI
Omkopplare A	Upp = Höjdroder D/R 1; Ner = PMX1 & PMX2 till; Höjdr. D/R 2	Upp = Nick D/R 1; Ner = Nick D/R 2
Omkopplare B	Ner = Luftbroms till	Gyro känslighet (om inkopplad)
Omkopplare C	Upp = Skevroder D/R 1 Ner = Skevroder D/R 2	Upp = Roll D/R 1 Ner = Roll D/R 2
Omkopplare D	Framåt = 2 -> 6 (Höjd -> Flaps) till	Framåt = Idle-up till, Rudder offset till, och REVO från
Omkopplare E	Landställ	Framåt = Throttle Hold till, och REVO från
Omkopplare F (Tryckknapp)	Lärar/elev	Lärar/elev
CH 6 ratt	Flaps eller Flaps trim om flaperon funktionen (FLPR) till	Pitch i hovringsläget

LADDNING AV NiMh BATTERIER

Ladda XII Batteries NiMh 1100 mAh batterier med 110 mA i 24 timmar första gången de skall laddas. Efterföljande laddningar skall ske med 110 mA (C/10) i ca 15-16 timmar om batterierna är helt urladdade.

Laddning av XII Batteries 1100mAh med mindre laddström än 100 mA skall undvikas.

Andra rekommenderade laddströmmar och tider (gäller helt urladdade 1100 mAh NiMh batterier).

120 mA ger ca 14 timmars laddtid

140 mA ger ca 12 timmars laddtid

180 mA ger ca 9 timmars laddtid.

Vid laddning med C/10 är det inte så farligt att ladda för länge. Det är i allmänhet bättre att ladda ett par timmar för länge än att ladda för kort tid. Många av marknadens universalladdare levererar inte exakt vad som står på ladduttaget. Laddströmmen kan variera med antal celler (mottagar- eller sändarbatteri) och batterityp.

OBS! Snabbladda radiobatterierna ENDAST vid nödfall (NiCd eller NiMh). Snabbladdning försämrar kapaciteten och sätter många gånger sändarens larmsystem ur funktion. Vid snabbladdning av batterier tappar batterierna vid användning snabbare spänningen på slutet vilket gör att när sändarens larm ljuder så har man bara ett par minuter på sig innan sändaren helt slutar att fungera. Eftersträva alltid att långsamladda radiobatterier (gäller både NiCd och NiMh)

NiMh batterier skall EJ förvaras urladdade och ej laddas ur till lägre spänning än 0,95 V/cell.

NiMh batterier har ingen sk minneseffekt och behöver ej laddas ur helt innan de skall laddas upp.

Tag alltid för vana att då och då kontrollera batteriets kondition. Om man inte har tillgång till en kapacitetsmätare i laddaren, ladda ur med t ex en glödlampa, mät ström och tid. Gör testen med nytt batteri och spar som referens.

Den vanligaste orsaken till haverier är dåligt laddade/underhållna batterier!

Tips vid flygning i kall väderlek (minusgrader).

Alla batterier tappar kapacitet vid kyla. Försök att isolera batterierna från avkylning för att få bästa funktion. Förvara helst batterierna i rumstemperatur tills de skall användas (både sändar- och mottagarbatterier). T ex i en varm bil, klubbstugan eller närmast kroppen under en varm jacka etc.

Isolera framförallt mottagarbatteriet från all kylande fartvind och drag från propeller/rotor mm. Styrofoam (frigolit) fungerar utmärkt som isoleringsmaterial. Se till att hela batteripaketet (även kortsidorna) är isolerade. Skumgummi isolerar däremot inte särskilt väl.

Rekommenderade 220 V universalladdare:

Robbe Lader 5r

Robbe Lader 6

Robbe Lader 6+3

Robbe Lader 3

Laddkablar med bananstift, art nr FP 1415 (sändare)

och art nr FP 1416 (mottagare)

ANVÄNDNING AV DUBBELKOMMANDO

Lärary/elev funktionen är ett utmärkt redskap vid upplärning av nya piloter. Läraren kan när som helst under flygningen överta kontrollen och styra modellen till ett säkert läge. Funktionen kräver en speciell lärary/elev kabel (extra tillbehör, art nr FP 1425).

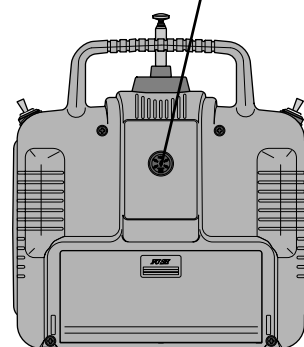
Lärary/elev kabeln kan användas för att koppla samman sändare av typ:

SKYSPORT 4, SKYSPORT 6, FF6, FF7, FF8 och 9Z.

Gör så här:

1. Ställ in både lärarens och elevens sändare så att trimrar och roderrörelser fungerar lika.
Om lärarens sändare har en annan frekvens, använd elevens sändare för läraren.
2. Ställ in modulation i elevsändaren till PPM. Skjut ihop elevsändarens antenn och ta ur RF modulen (om det går).
3. Koppla ihop sändarna med dubbelkommandosladden. Använd inte våld! Kontakterna är ”nycklade”.
4. Slå på lärarens sändare. (Slå ALDRIG på elevsändaren!) Kontrollera att alla roder går åt rätt håll! Kontrollera nu att roderutslagen blir likadana från de båda sändarna genom att med lärary/elev knappen växla mellan dem samtidigt som likadana utslag ges.
5. Lärarsändaren har alltid kontroll över modellen så länge inte knappen aktiveras. Om eleven tappar kontroll över modellen släpper läraren knappen och övertar omedelbart kontrollen själv.

Dubbelkommando kontakt

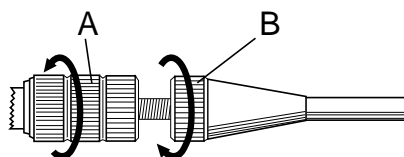


ÖVRIGA INSTÄLLNINGSMÖJLIGHETER

Justerbar spaklängd

Längden på spakarna kan justeras.

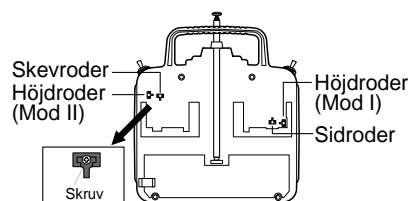
1. Skruva isär spaktoppen genom att skruva de olika delarna som pilarna visar.
2. Justera till önskad längd och lås delarna genom att skruva dem åt motsatt håll mot vad pilarna visar.



Justerbara spakfjädrar

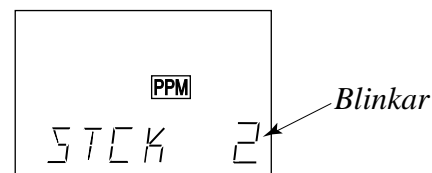
Spakarnas fjädrar kan justeras. Justering kan ske individuellt för skev-, höjd- och sidroderfunktionen.

1. Skruva bort sändarens baksida genom att lossa höljetets fyra skruvar.
2. Justera fjäderstyrningen på önskad kanal genom att skruva på tillhörande ställskruv.
3. Skruva på sändarens baksida med de fyra skruvarna.



Byte av sändarmod

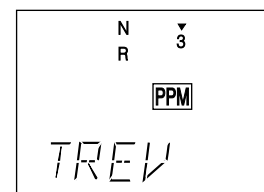
Om sändaren behöver användas i annan mod än 2 (det normala för Sverige) skall de båda MODE knapparna hållas intryckta när sändaren slås på. I fönstret kommer texten "STCK X" att synas där "X" är den mod som är inprogrammerad. Tryck på (+) eller (-)



knapparna för att erhålla önskad mod. Programmeringen verkar först nästa gång sändaren slås på. I en del fall måste trottelspakens "rastrering" flyttas till den andra spaken. Detta kan ordnas genom Futaba service.

Reversering av trottelspakens funktion

Om man av någon anledning vill att trottelspakens funktion skall vara omvänd, t ex om trotteltrimmen skall verka i spakens övre läge, skall de båda MODE knapparna hållas intryckta när sändaren slås på. Vid aktivering av någon av MODE knapparna växlar texten i fönstret till TREV. Med (+) eller (-) knappen växlas funktionen mellan normal och omvänd (reversed).

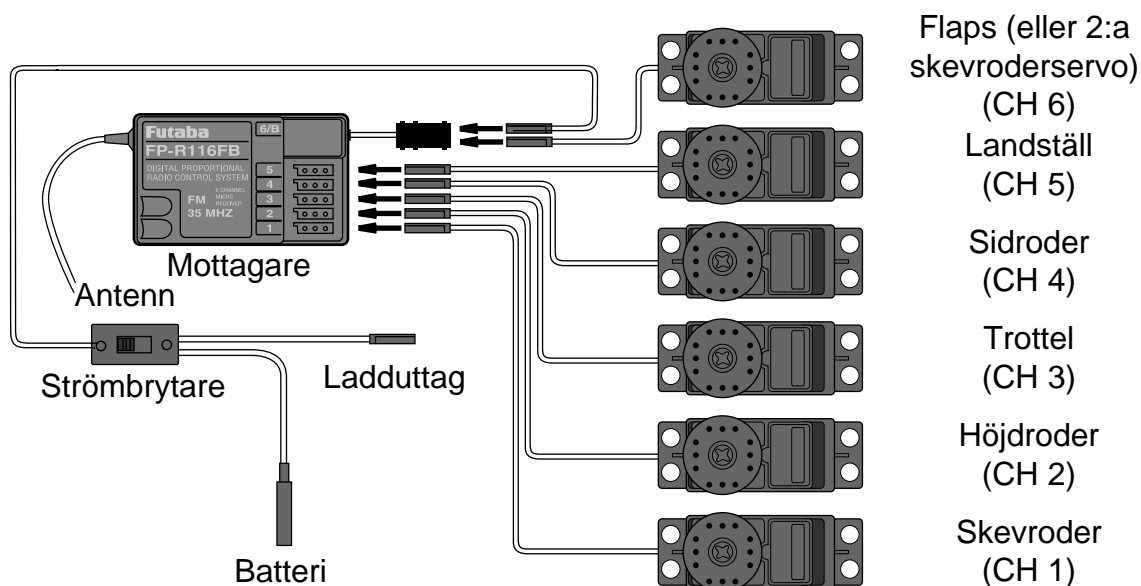


ANSLUTNING AV MOTTAGARE OCH SERVON

Mottagarkanal	Flyg (ACRO)	Helikopter (HELI)
1	Höger skevroder eller kombinerad höger flaps + skevroder* eller höger elevon† (deltavinge)	Roll (skevroder)
2	Höjdroder eller V-tail‡ höger sida eller vänster elevon† (deltavinge)	Nick (höjdroder)
3	Trottel	Trottel
4	Sidroder eller V-tail‡ vänster sida	Stjärtrotor
5	Landställ	Gyro känslighet
6	Flaps eller kombinerad vänster flaps + skevroder*	Pitch

Flera alternativ visar att kanalens funktion varierar med valt mixprogram. (*=FLPR mod, †=ELVN mod, ‡=VTAL mod). Översta raden är alltid kanalen utan mixning.

Bilden nedan visar hur normalanslutningen av servona i sändarens flyg (ACRO) mod skall vara. För anslutning i helikopter hänvisas till avsnittet om helikopter (sid 41)



RADIOINSTALLATION

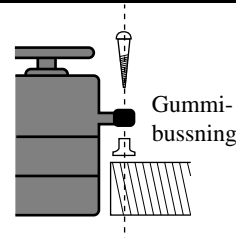
När installation sker av mottagare, batteri och servon i kroppen bör följande råd beaktas:

Servon

Montering

Använd de medföljande gummibussningarna för servomonteringen. Skruva inte fast för hårt. Se till att servohuset inte har direkt kontakt med kroppen eller monteringsplattan.

Vibrationer kan i sådana fall fortplanta sig till servot och orsaka skador och haveri.



Servoutslag

När servona är installerade och stötstängerna anslutna, manövrera servona till sina ändlägen. Kontrollera att inte stötstänger tar i varandra vid fulla trimutslag. Kontrollera också att servona inte ”stångrar” mot något mekaniskt stopp i sina ändlägen och att mekaniken inte går för trögt. Om ett surrande hörs från servona när inte sändaren manövreras tyder det oftast på att något kärvar. Även om servona orkar med, drar de mera ström och kan snabbt tömma batteriet med haveri som följd.

Strömbrytaren

När det är dags att installera strömbrytaren, använd ”skylten” som mall för håltagningen. Gör det fyrkantiga hålet något större än strömbrytarens ändlägen. Sätt strömbrytaren på motsatt sida av motorns avgasrör och på en plats där den inte manövreras av misstag. Kontrollera att strömbrytaren utan hinder går att slå av och på med distinkta ändlägen.

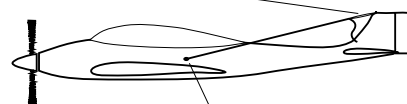
Mottagaren

Antenn

Kapa inte antennen eller linda ihop den. Låt den inte löpa tätt ihop med övrigt kablage eller stötstänger av metall/kolfiber. Kapning eller lindning av antennen gör att räckvidden försämras och kan orsaka haveri

Gör ALLTID en räckviddskontroll före flygning. Med sändarantennen inskjuten skall man kunna avlägsna sig ca 50 m utan att förlora kontroll eller att servona börjar darra.

Gör fast antennen med en gummisnodd eller liknande.



Använd en gummibussning eller liknande där antennen går ut genom kroppen så att antennen inte går av. Knyt en knut på insidan så att antennen inte kan dras ut.

Kontakter

Observera att alla kontakter har en styrning. Se till att den kommer i rätt läge. När en kontakt skall tas ur mottagaren skall man dra i kontakten och inte i sladden.

Förlängningskabel

Om skevroderservot eller annat servo sitter för långt bort för att nå fram till mottagaren kan förlängningssladden användas. Extra förlängningssladdar i varierande längder finns hos hobbyhandlaren.

Vibrations och fuktskydd

Mottagaren innehåller känsliga elektroniska delar. Extrema skakningar och temperaturer skall undvikas. Linda in mottagaren i skumgummi eller annat liknande vibrationsdämpande material. För att skydda mottagaren mot fukt kan den stoppas i en plastpåse som försluts. Om fukt tränger in i mottagaren kan den plötsligt upphöra att fungera med haveri som följd.

Frekvenser tillåtna i Sverige

Frekvenser som får användas till styrning av modellfarkoster:

27, 30 och 40 MHz banden för flyg, bil och båt

27 MHz bandet

Frekvens	Kanal
26,825	87
26,865	91
26,885	93
26,935	98
26,995	04
27,045	09
27,145	19
27,195	24

40 MHz bandet

Frekvens	Kanal
40,665	50
40,675	51
40,685	52
40,695	53
40,705	53A
40,715	54
40,725	55
40,735	56
40,745	56A

30 MHz bandet

Frekvens	Kanal
30,270	27
30,280	28
30,290	29
30,300	30
30,310	31
30,320	32
30,330	Ej tillåten
30,340	34
30,350	35

35 MHz bandet, ENDAST tillåtet för modellflyg

Frekvens	Kanal
35,030	63
35,040	64
35,050	65
35,060	66
35,070	67
35,080	68
35,090	69
35,100	70
35,110	71
35,120	72
35,130	73
35,140	74
35,150	75
35,160	76
35,170	77
35,180	78
35,190	79
35,200	80

SÄNDARENS FÖNSTER OCH KNAPPAR

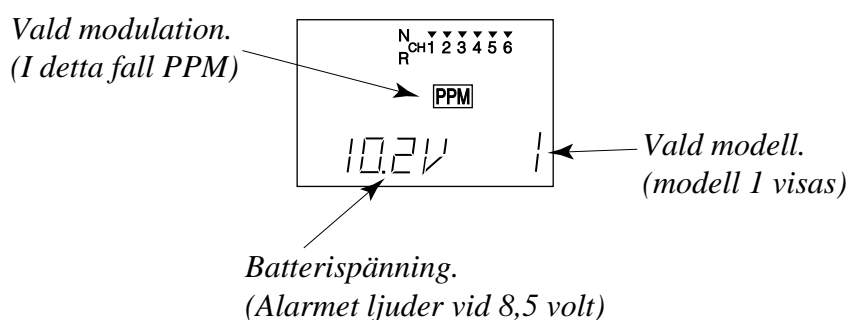
När sändaren slås på syns nedanstående text i LCD-fönstret.

VIKTIGT!

Innan flygning och redan innan man försökt att starta motorn, skall man kontrollera att siffran nere i högra hörnet stämmer överens med den modell man ämnar använda. Om detta inte stämmer kan servona gå åt fel håll, trimrarna vara felställda osv och detta kan leda till ett omedelbart haveri.

Anteckna gärna på en bit papper vilken siffra som hör till vilken modell.

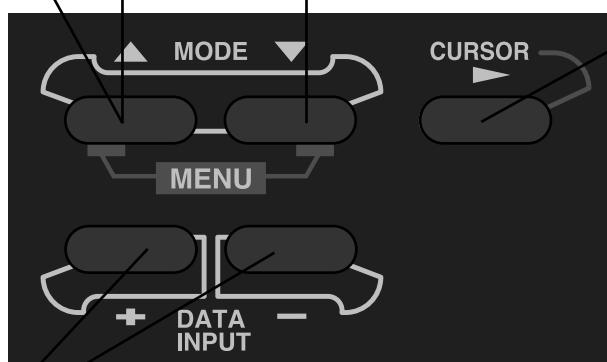
Startfönster (kommer fram när sändaren slås på)



Programmeringsknappar

MODE knappar.
Avänds för att ställa
in önskad funktion.

Tryck på båda knapparna
samtidigt för att aktivera
programmeringsmenyn.



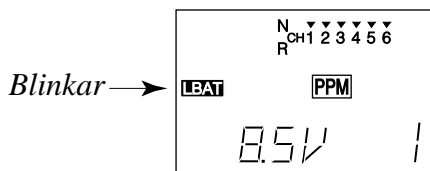
CURSOR knapp.
Används för att stega
igenom ett menyval,
i fönstret välja ut objekt
som skall ställas in
eller förändras.

DATA INPUT knappar.
Används för att ställa in värden
eller förändra funktion.

VARNINGSINDIKERINGAR

Sändaren är konstruerad för att kunna varna för vissa omständigheter och inställningar, bl a för låg batterispänning och om sändaren slås på med mixningsfunktioner aktiva. Varje varning har ett eget ljud och beskrivs nedan.

Låg batterispänning



Varningsljud: Pip pip pip — (pipandet slutar inte förrän sändaren stängs av)

Indikering för LÅG BATTERISPÄNNING (LBAT) visas när spänningen sjunker under 8,5 Volt.

Landa så fort som möjligt innan batteriet tar slut med haveri som följd.

Minnesfel

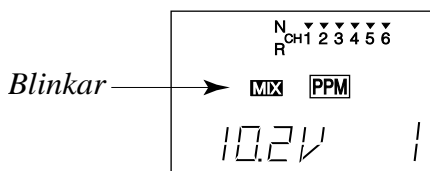


Varningsljud: Pip pip pip pip (upprepas)

Indikeringen för MINNESFEL (BACK) visas när sändarens minne av någon anledning har tappat sin information.

Flyg INTE när denna indikering visas. All programmering har gått förlorad. Skicka in sändaren för service.

Mixervarning



Varningsljud: Pip pip pip paus (upprepas)

Indikering för att en mixer (MIX) är aktiverad när sändaren slås på.

Varningen försvinner så fort aktuell mixer slås av. När sändaren slås på fås varning för följande mixningar:

ACRO: Luftbroms

HELI: Throttle hold, idle-up.

Säkerhetsföreskrifter

För att garantera sin egen och andras säkerhet, ta del av följande:

Batterier!

Glöm inte att ha fulladdade batterier före vare flygtillfälle.

Anslut laddaren dagen före varje flygning. Dåligt laddade batterier resulterar oftast i ett haveri. Håll under flygpasset reda på hur länge anläggningen varit igång, kontrollera sändarens spänning i fönstret och sluta flyga i god tid innan batterierna tar slut.

Flygfält

Vi rekommenderar nybörjare att ta kontakt med en modellflygklubb innan man försöker att flyga sin nya modell. Inom klubbarna finns personer som hjälper nybörjare med trimning och kontroller. De flesta klubbar har också tillgång till dubbelkommando. Hobbyhandlarna känner till de lokala klubbarna. Tag annars kontakt med Sveriges Modellflygförbund, SMFF (sid 53).

Väl ute på flygfältet, tag reda på vilka lokala föreskrifterna som gäller, var åskådare befinner sig, vindriktning och var ev. hinder finns. Försiktighet skall iakttas om det finns högspänningsledningar, radiomaster, eller höga byggnader i närheten enär de kan orsaka radiostörningar. Om flygning sker på ett "icke modellflygfält" se till att det inte förekommer annan radiostyrningsaktivitet inom en radie på ca 4 km. Anläggningar kan störa varandra och orsaka haveri.

Innan sändaren slås på ute på flygfältet måste man försäkra sig om att ingen annan använder sig av den egna frekvensen. Detta sker alltid med något slags uppsättning av "frekvensklämmor" som klubbarna håller sig med. En klämma för varje tillgänglig frekvens. Man måste ALLTID förse sig med "sin" frekvensklämma *innan man slår på sin sändare*.

Slå på anläggningen i följande ordning:

1. Se till att trottelspaken står i tomgångsläget.
2. Slå på sändaren.
3. Slå på mottagaren.

När flygningen är slut slå av i följande ordning:

1. Slå av mottagaren.
2. Slå av sändaren.

Om ovanstående ordning inte följs kan servon eller roder ta skada och motorn flödas. Om modellen drivs med elmotor, kan motorn plötsligt gå igång och orsaka personskador.

Innan motorn startas, skjut in antennen och slå på sändare och mottagare. Kontrollera att servona/rodren rör sig på rätt sätt. Om något verkar fel, flyg inte innan felet rättats till. Vi rekommenderar också att en räckviddstest utförs före varje flygning. Låt någon kontrollera att full kontroll finns och att servona inte darrar om sändaren avlägsnas ca 50 m från modellen med antennen i inskjutet läge. Kontrollera slutligen innan motorn startas att rätt modell är invald på sändaren. Om PCM system används, kontrollera också att FailSafe systemet fungerar korrekt när sändaren slås av.

När motorn startas och sändaren står bredvid på marken, se till att sändaren inte kan tippa på grund av vind mm. Om sändaren ramlar omkull kan trottelspaken påverkas och ge fullgas vilket kan orsaka personskador!

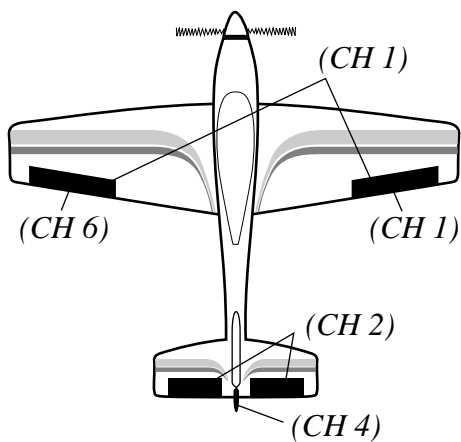
Före taxning dra ut antennen till sin fulla längd! En inskjuten antenn ger dålig räckvidd med ev haveri som följd. Ett bra råd är att inte peka med antennen rakt mot modellen eftersom det ger den sämsta signalen.

Ett sista råd! Flyg inte i regnväder! Vatten eller fukt kan tränga in i sändaren via antennfästet eller genom spaköppningarna. Om fukt tränger in kan sändaren sluta att fungera. Om man t ex på tävling måste flyga i fuktigt väder, se till att ha sändaren inuti ett vattentätt fodral.

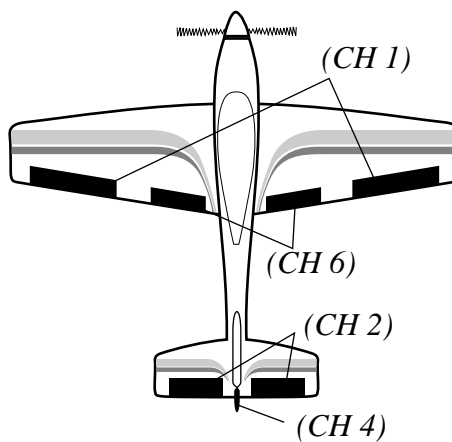
INDEX FÖR FLYG (ACRO) FUNKTIONEN

Sidorna 13-38 beskriver basmenyn för flygfunktionerna, ger ett detaljerat exempel och beskriver individuellt varje funktion. Funktionerna för helikopter finns i efterföljande stycke, sidorna 39-50.

Flygprogrammets (ACRO) funktionsdiagram.....	13
Exempel på inställning (konstflygmodell)	14
Trimningsanvisning för konstflygmodell.....	20
ATV.....Utslagsbegränsning (Adjustable Travel Volume)	22
D/R.....Omkoppling av servoutslag (Dual Rate)	23
EXPExponentiella utslag	23
REVVäxling av servonas rotationsriktning (Servo Reverse).....	24
STRM.....Elektronisk inställning av servonas neutralläge (Subtrim).....	24
FLPRFlaperon (kombinerade flaps & skevroder).....	25
FLTR.....Flaps trim	26
ABRK.....Inställning av luftbroms (Airbrake)	27
VTALV-tail mixning	28
ELVN.....Eleven mixning (Deltavingar)	29
1->4.....Roder mixning	30
6->2..... Flaps -> Höjdrodermixning	31
2->6..... Höjdroder -> Flaps mixning.....	32
PMX1, 2 Programmerbar Mixer 1 & 2	32
F/S.....FailSafe funktionen (bara i PCM mod).....	34
PARA.....Parameter meny.....	35
REST.....Nollställning av modellminne (Data Reset)	35
DRSW Val av strömbrytare för omkoppling av servoutslag (Dual Rate Switch Select).....	36
ACROFlygmod	36
HELIHelikopter mod.....	36
MOD Modulation (FM/PPM eller PCM)	37
COPY.....Kopiering av data mellan modellminnen	37
TMEM Trimminne	37
MODL.....Val av modell.....	38

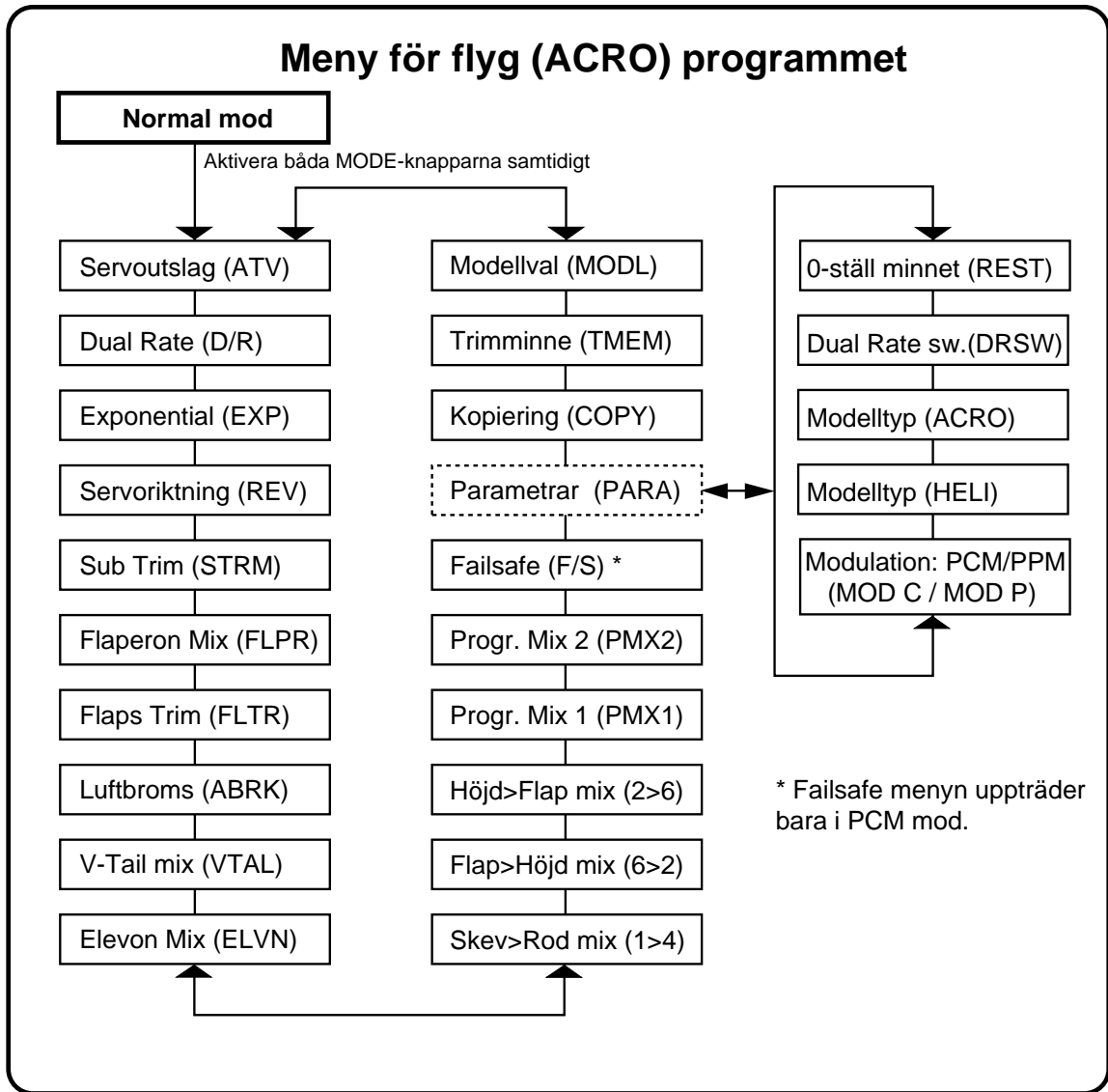


Flaperon mod. (två skevroderservon, CH 1 & CH 6)



Oberoende skevroder och flaps

Flygprogrammets (ACRO) funktionsdiagram



För att gå in i resp. ur menymod, tryck på båda MODE-knapparna samtidigt



INSTÄLLNING FÖR FLYGPLAN

Som exempel nedan används en F3A modell som har två skevroderservon, ett i vardera vinghalvan. Man kan använda exemplet nedan till sin egen modell men värdena på inställningarna kommer med all sannolikhet att vara olika.

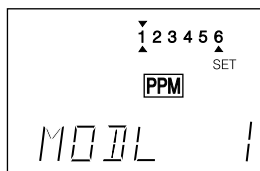
1. Kontrollera att servona är anslutna till mottagaren enligt följande:

- CH 1—Skevroder (höger skevroder *)
- CH 2—Höjdroder
- CH 3—Trottel
- CH 4—Sidroder
- CH 5—Landställ
- CH 6—Flaps (vänster skevroder *)

*om FLPR är aktiverad

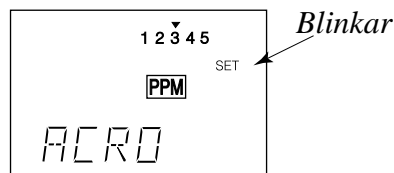
När man börjar programmera rekommenderas att servona är installerade och kopplade till sina roder. Det är då lättare att se vad som händer vid de olika inställningarna.

2. Slå på sändare och mottagare och välj modell. Gå in i menyn genom att samtidigt trycka på de båda MODE-knapparna. Tryck sedan på en av MODE knapparna tills MODL visas i fönstret. Modellnumret blinkar i nedre högra hörnet. Välj en ledig minnesplats med (+) eller (-) DATA INPUT knapparna. Aktivera minnesplatsen med CURSOR knappen och "SET" blinkar i fönstret. Minnesplatsen programmeras när de båda DATA INPUT knapparna aktiveras samtidigt. Bilden visar modell 1 som vald.



Det finns flera sätt att hålla reda på vilken modell som finns var i minnet. Man kan ha en minneslapp på sändaren, en speciell anteckningsbok eller ha modellens nummer placerat på modellen vid strömbrytaren

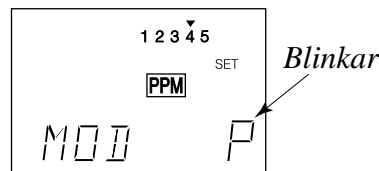
3. Gå in i parameter (PARA, sid 35) menyn genom att trycka på MODE knappen ett antal gånger tills PARA syns i fönstret. Tryck på CURSOR knappen tills ACRO eller HELI visas i fönstret. Växling mellan moderna sker med (+) eller (-) knappen och samtidigt finns ett ? efter SET. Aktivera önskad mod genom att samtidigt trycka på de båda DATA INPUT knapparna.



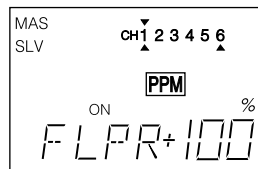
Anledningen till att det finns en speciell parametermeny är att funktionerna används ganska sällan och detta är ett bekvämt sätt att gå förbi dem.

OBS När man byter mellan ACRO och HELI raderas minnet för den valda modellen. Var säker på att rätt minnesplats är invald!

4. Om mottagaren är av annan typ än den valda (i detta fall är det en PPM mottagare) fortsätt i parametermenyn tills MOD (sid 37) visas i fönstret (C=PCM, P=PPM) och välj önskad typ med DATA INPUT knapparna. Ändringen tar inte förändringen slagits av och sedan på igen.

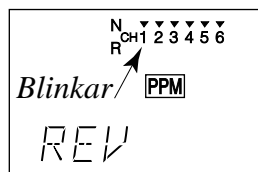


5. Om modellen är utrustad med kombinerade skevroder och flaps, sk flaperons, stega i menyn fram till flaperonfunktionen (FLPR, sid 25). Med ett tryck på CURSOR knappen börjar "INH" (inhibit) att blinka. Tryck på (+) DATA INPUT knappen och "ON" skall börja blinka i fönstret. Anslut högra skevroderservot till mottagarens kanal 1 (CH 1) och det vänstra till kanal 6 (CH 6).



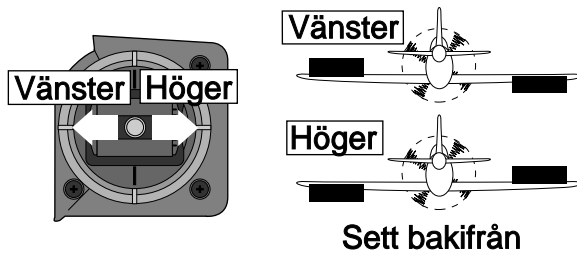
Observera att man kan erhålla differentiella utslag genom att ställa in utslagets storlek både uppåt och neråt för de båda servona. Nu skall vi börja med att ställa in åt vilket håll servona skall röra sig.

6. Kontrollera hur varje servo rör sig och justera med funktionen REV (sid 24) om det behövs.

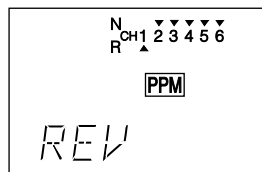


Vi börjar med högra skevroderservot. Det är kanal 1 (CH 1) och "1" skall blinka i fönstret. När skevroderspaken förs åt HÖGER skall höger skevroder röra sig UPPÅT och vänster skevroder

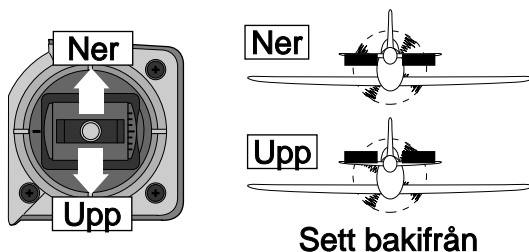
NEDÅT. Kontrollera att höger skevroder går uppåt.



Om så ej är fallet, växla servots riktning genom att trycka på någon av knapparna DATA INPUT. (+) knappen ställer servot i normal (N) läget och (-) knappen i omvänt (R) läge. De små trianglarna ovanför/under siffrorna (kanalnumren) visar i vilket läge servot är inställt. Övre läge normalt (N) och undre läge omvänt (R). Kontrollera igen att då skevroderspaken förs åt HÖGER höger skevroder rör sig UPPÅT. Bilden visar kanal 1 i omvänt läge.

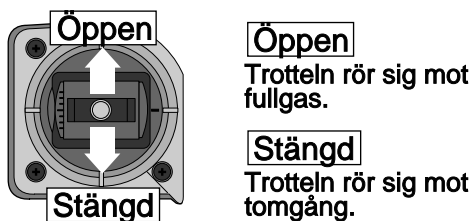


7. Nu skall höjdroderkanalens (CH 2) servo ställas in. När höjdroderspaken föres BAKÅT (mot piloten) skall höjdrodret gå UPPÅT. Kontrollera att så är fallet. (Många haverier beror på att rodren inte går åt rätt håll!)



Ställ om riktningen om det behövs på samma sätt som under punkt 6 fast för kanal 2. Kanalerna växlas med CURSOR knappen under REV funktionen.

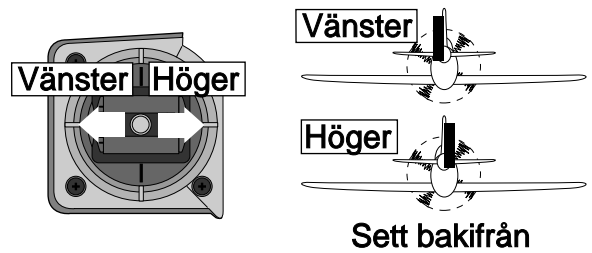
Trottelspakens funktion skall vara sådan att när spaken föres BAKÅT (mot piloten) skall förgärsaröppningen var stängd.



Kontrollera och justera servorörelsen om det behövs på samma sätt som under punkt 6 fast för

kanal 3 (CH 3). Kanalerna växlas med CURSOR knappen under REV funktionen.

8. Slutligen skall sidrodrets rörelse ställas in. När roderspaken föres åt HÖGER skall rodrets bakkant också gå åt HÖGER.



Ställ om riktningen om det behövs på samma sätt som under punkt 6 fast för kanal 4. Kanalerna växlas med CURSOR knappen under REV funktionen.

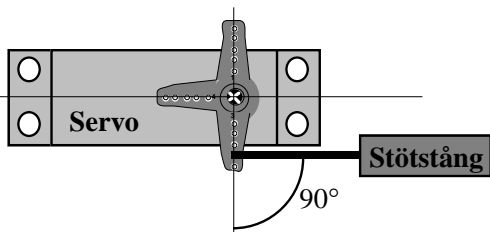
9. Om modellen har infällbara landställ (CH 5) ställs servorörelsen om på samma sätt som i föregående stycket.

10. Om två skevroderservon används (om inte så hoppa över detta stycke) skall nu det vänstra skevroderservot ställas in. Vänstra skevroderservot skall vara kopplat till kanal 6 (CH 6). Indikeringen "6" skall nu blinka för att kunna ställa in servot. När skevroderspaken föres åt VÄNSTER skall vänster skevroder gå UPPÅT. Om inte ställ om riktningen på samma sätt som under punkt 6. Om allt är rätt skall nu de båda skevrodren gå åt olika håll när skevroderspaken manövreras.

11. Gå till funktionen FLAP TRIM (FLTR) och ställ in värdet 0%. Tryck sedan på CURSOR knappen för att aktivera funktionen. Detta förfarande gör att för tillfället så har inte reglaget för flapsen någon betydelse utan man kan se skevrodrens neutralposition. Senare skall FLAP TRIM funktionen ställas in.



12. Nu skall servona ställs in i neutralläge. Centra alla trimspakar. Centralläget känns som ett litet "hack" i spakens mittläge. När alla trimrar är nollställda skall alla servoarmar skruvas loss på skev, höjd och sidroderservona. (Trottelservot ställs in senare) Servoarmarna skall placeras så att stötstången bildar en 90° vinkel mot servoarmens centrumlinje. Med denna inställning kommer trimningsmöjligheterna att räcka till. Kapa bort överflödiga armar om de stör andra stötstänger.



Justera sedan längden på stötstångerna så att rodren står i neutralläge med trimmrarna centrerade.

13. Nu kan man med den elektroniska trimfunktionen fintrimma rodrens neutrallägen. Kalla upp funktionen STRM i fönstret.

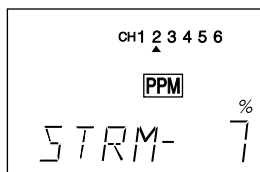


Ställ in höger skevroder först. Den lilla pilen skall visa på 1 (CH 1). Rätt kanal väljs med CURSOR knappen. Trimma sedan rodret till rätt läge med någon av DATA INPUT knapparna. Om inte båda rodren går att få till ett bra neutralläge, nollställ STRM, gör om den mekaniska justeringen och trimma sedan, om det behövs, igen med STRM funktionen.

- Använd INTE subtrimfunktionen istället för att göra en mekanisk justering av länkaget. Om inte mekanisk justering görs först kan det hända att justeringsmöjligheterna inte räcker till och att inte fulla roderutslag kan erhållas. Alltså: Först mekanisk justering och sedan den elektroniska!

- Om den inmatade procentsatsen är fel kan den nollställas genom att samtidigt trycka på knapparna DATA INPUT.

14. Upprepa trimningen nu med höjdroderservot (CH 2). Justera först stötstångens längd för att ställa rodret så nära neutralläget som möjligt. Trimning sedan med STRM funktionen. Om höjdrodret är av typen "all flying tail", dvs hela stabilisatorn rör sig, måste en vinkelmätare till för att ställa in roderytan enligt modellkonstruktörens anvisningar.



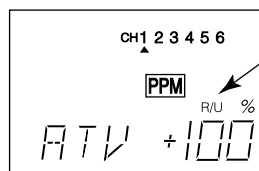
15. Trimma ännu inte trotteln med STRM funktionen. Först skall utslagets storlek ställas in och sedan skall trotteln ställas för tomgång med trimmern i neutralläget. Därefter kan man använda sig av STRM funktionen.

6Xsuper har en speciell funktion inbyggd för trotteln som kallas ATL (Adjustable Travel Limit). Den funktionen gör att trimmern bara fungerar på tomgångssidan och är bortkopplad vid fullgas. De flesta ställer in radion så att motorn går på tomgång med trimmern i neutralläge. Med trimmern i bakre läget (mot piloten) stänger man av motorn. Läget kommer att ställas in senare när man bestämmer hur mycket servona skall röra sig (ATV).

16. Upprepa STRM inställningarna med sidroder, landstället och det vänstra skevroderservot. Gör som förut, först mekanisk justering och sedan den elektroniska. Välj kanalerna 4, 5 och 6 för respektive funktion.

17. Nu skall servonas utslagsstorlek ställas in. Den funktionen är både bekväm och viktig. Man kan ställa in utslagsstorleken för varje servo åt båda hållen och på så sätt undvika att något servo "stängar" mot ett mekaniskt stopp. Om något servo "stängar" kan detta snabbt leda till att batteriet tar slut med haveri som följd.

För att ställa in utslagets storlek väljer man upp funktionen ATV i fönstret. Vi kommer att beskriva i ordning inställning av: höger skevroderservo/högersväng, höger skevroderservo/vänstersväng, höjdroder upp/ner, sidroder höger/vänster, Trotteln fullgas/avstängd samt vänster skevroders utslag.



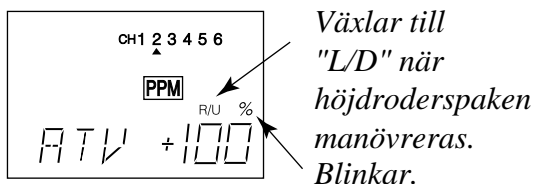
Växlar till "L/D" när skevroderspaken manövreras. Blinkar.

ATV funktionen visas i fönstret som på bilden ovan. Kanalindikeringen finns under siffrorna, på bilden under "1" för höger skevroder. Procentsymbolen blinkar och genom att röra på skevroderspaken kommer indikeringen "R/U" (Right/Up) att växla till "L/D" (Left/Down) eller vice versa. På detta sätt man kan ställa in utslagets storlek individuellt åt båda hållen.

18. För att ställa in utslaget åt HÖGER, för spaken fullt åt höger och håll den kvar där. Indikeringen "R/U" skall synas i fönstret alldeles intill det blinkande procenttecknet. (Det är samma symboler som används för alla servofunktioner, därav de båda betydelserna höger/upp resp vänster/ner.) Om nu servot "stängar" eller länkaget kärvar, hörs ett surr från servot. Knappa på (-) DATA INPUT tills surret upphör. Om servot inte surrar, låt inställningen på 100% vara. Välj ett läge på servoarmen så att utslaget håller sig inom 90-100% området.

19. För att ställa in höger skevroders vänsterutslag gör som ovan fast för spaken fullt åt vänster och håll den kvar där. Indikeringen "L/D" skall synas i fönstret. Utslagets storlek bestämmer hur fort modellen skall rolla. Börja med att ställa in utslagen enligt modellkonstruktörens anvisningar. Senare får provflygningen visa hur utslagen skall vara. Hittills har bara det högra skevrodret ställts in om flaperon funktionen används. Det vänstra skevrodrets utslag ställs in med ATV funktionen för kanal 6.

20. För att ställa in höjdrodersservots utslag, tryck på CURSOR knappen för att stega fram till kanal 2. För nu höjdrodersspaken bakåt (mot piloten) och håll den kvar där. Indikeringen "R/U" skall synas i fönstret bredvid det blinkande procenttecknet. (Se bild nedan). Lyssna återigen på servot för att höra om det surrar. Knappa på (-) DATA INPUT tills surret upphör. Om servot inte surrar, låt inställningen på 100% vara. Utslagets storlek bestämmer hur snäva loopingar modellen kommer att göra.



21. Upprepa föregående inställning men nu genom att föra höjdrodersspaken framåt (från piloten) till fullt dykroderutslag. Kontrollera att servot inte "stångar" och justera in till önskat utslag.

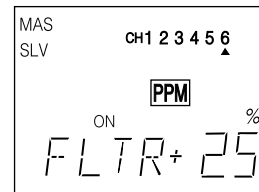
22. Inställningen av trotteln börjar med att med CURSORN flytta kanalmarkeringen till kanal 3. Manövrera trottelspaken fullt bakåt (mot piloten) till tomgångsläge och lämna den där. Indikeringen "R/U" skall synas bredvid det blinkande procenttecknet. Flytta trotteltrimmern fullt bakåt. Nu skall trotteln precis vara helt stängd och inget surr skall höras från servot. Justera till lämpligt värde med DATA INPUT knapparna om servot "stångar" eller trotteln inte är helt stängd.

23. Manövrera trottelspaken till fullgas (från piloten) och lämna den där. Indikeringen "L/D" skall nu synas i fönstret. Trotteln skall nu vara fullt öppen utan att servot "stångar". Justera till lämpligt värde med DATA INPUT knapparna om servot "stångar" eller trotteln inte är helt öppen.

24. Flytta kanalindikeringen till kanal 4 för att kunna ställa in sidrodrets utslag. Manövrera sidroderspaken fullt till HÖGER och håll den kvar där. Indikeringen "R/U" skall synas i fönstret. Kontrollera att servot inte "stångar" och ställ in till önskat utslag med DATA INPUT knapparna. Upprepa proceduren för VÄNSTER sidroderut-

slag. Sidrodrets utslag skall vara ca 45° åt båda hållen.

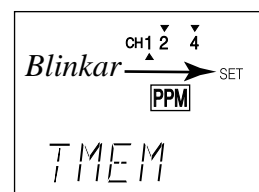
25. Enligt tidigare beskrivning ställs servoutslagen in för kanalerna 5 (landställ) och 6 (VÄNSTER skevroderservo) om kanalerna används. Om flaps skall användas tillsammans med ratten för kanal 6, gå tillbaka till FLTR menyn och ställ in ett värde större än 0%. Ställ in värdet för lämpligt utslag på flapsen när ratten för kanal 6 vrids.



Om flaperonfunktionen skall ge differentiella skevroderutslag, stega fram till flaperon (FLPR) menyn och ge ett värde mindre än 100%. Om 0% ställs in så går skevrodren bara uppåt och inget utslag nedåt.

26. En funktion som är underlättar mycket är trimminnet. (TMEM) Funktionen används först när modellen är intrimmad och flyger som den skall. Det inträffar nästan alltid att någon trim måste justeras. Det är inget problem så länge man bara har en modell. Ju fler modeller som finns i minnet desto svårare är det att komma ihåg alla triminställningar. Trimminnet löser detta problem genom att läsa av trimrarna och lagra värdet tillsammans med de övriga inställningarna för modellen.

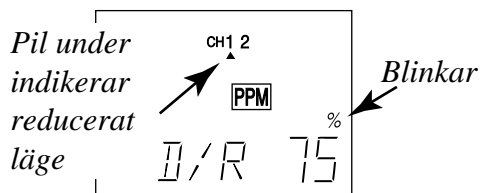
Aktivera funktionen genom att stega fram tills TMEM syns i fönstret. Funktionen är väldigt lätt att använda. När trimrarna står rätt inställda tryck samtidigt på de båda DATA INPUT knapparna och trimlägena läses av. Efter det måste trimrarna ställas tillbaka till neutralläget annars erhålls det dubbla trimutslaget. Om detta görs för varje modell som är lagrad i minnet, vet man att trimrarna står i rätt läge när de är nollställda. Observera att trimmern för trotteln inte sparas med TMEM funktionen. Detta för att alltid kunna stänga av motorn med trimmern.



Nollställning av trimminnet: Om trimminnet skall nollställas gör följande. Välj fram TMEM funktionen och kontrollera om det finns några pilar ovanför eller under kanalsiffrorna 1, 2 och 4 i fönstret. Om trimminnet inte är nollställt syns en pil ovanför eller under aktuell kanal. Rör på trimmern tills pilarna försvinner. Trimmern står

då i sitt nolläge. Gör så med alla trimrar och när inga pilar syns aktivera båda DATA INPUT knapparna samtidigt och trimminnet är nollställt. För tillbaks trimrarna till sina mekaniska nollägen.

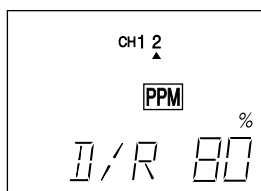
27. Växling (DualRate, sid 23) av skevroderutslag. Man kan ändra storleken på skev och höjdrodrens utslag under flygning med hjälp av en eller två omkopplare. Stega fram till funktionen (D/R) som visas på bilden nedan.



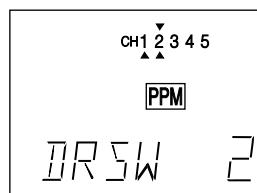
Funktionen används vanligen för att minska en modells roderkänslighet men kan givetvis också användas för att öka den. För att ställa in funktionen för skevrodren stega med CURSOR knappen så att pilen befinner sig över eller under siffran 1 (CH 1). (Även om funktionen bara ställs in för kanal 1 påverkar den båda skevroderservona om FLPR funktionen används.) Manövrera omkopplaren för skevrodrets D/R funktion och notera hur pilen flyttar sig i fönstret. Pilen har ett läge som motsvarar omkopplarens läge. Man kan ställa in ett servoutslag för vardera positionen på omkopplaren. Med hjälp av DATA input knapparna kan man addera eller minska från det värde som syns i fönstret. Värden mellan 0% till 120% kan ställas in. (120 % är större än normalvärdet och här får man kontrollera att servot inte "stängar".) Om man snabbt vill gå tillbaka till 100% läget, aktivera båda DATA INPUT knapparna samtidigt. Prova till att böja med ca 75%.

OBS: Om värdet 0% ställs in har man INGEN KONTROLL ALLS om omkopplaren slås till. Använd inte det värdet!

28. Växling (DualRate, sid 23) av höjdroderutslag. Ställ med hjälp av CURSOR knappen pilen över/under siffran 2 (CH 2). Ställ in på samma sätt som för skevrodret.



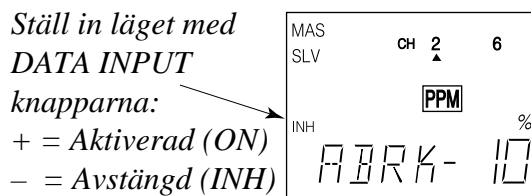
29. Det finns ytterligare en option på 6X-Super sändaren. Man kan låta EN omkopplare styra D/R funktionen för både skev och höjdrodren. Den funktionen finns under PARA menyn. Stega med CURSOR knappen fram till DRSW funktionen.



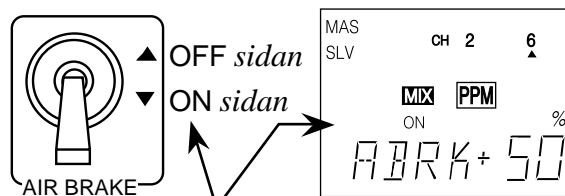
Om alternativet 2 som visas på bilden ovanför väljs, kommer både skev och höjdrodren att manövreras av skevroderomkopplaren. Alternativ 1 manövrerar var sin enskild D/R funktion. Vi rekommenderar alternativ 2 enär det blir färre omkopplare att hålla reda på under flygningen.

30. Luftbromsar (ABRK, sid 27): Luftbromsar erhålls genom att höja båda skevrodren eller sänka flapsen och samtidigt vanligtvis ge lite höjdroder. Denna konfiguration ger ett högt luftmotstånd och landningarna går att göra brantare och säkrare på små flygfält. Med inställningen tappar man vanligtvis lite av skevrodrens effektivitet. Testa först på hög höjd hur modellen beter sig före landningsförsök. Ägna också lite tid åt att finjustera höjdrodrets koppling så att det behövs minimal trimning av modellen när ABRK omkopplaren aktiveras.

Välj upp funktionen ABRK i fönstret som visas i bilden nedan. Grundinställningen för funktionen är deaktiverad (INH). Markera med CURSOR knappen så att INH blinkar. Tryck sedan på (+) DATA INPUT knappen.



Tryck på CURSOR knappen. Nu skall procenttecknet blinka och pilen skall visa på kanal 2 (CH 2). Värdet för höjdrodret knappas in. Vanligtvis mellan -7% till -10%. Ett tryck på CURSOR knappen och kanalen stegar fram till kanal 6 (CH 6). Värdet varierar mycket från modell till modell men prova till att börja med +50% - +55%.

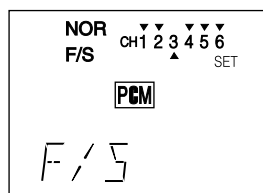


ON eller OFF visar strömbrytarens läge för funktionen. Öka eller minska utslagen med DATA INPUT knapparna.

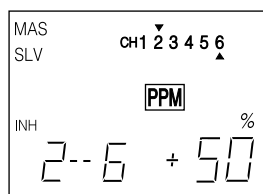
31. Inställning av FailSafe (F/S, sid 34): Vi rekommenderar att F/S funktionen ställer trotteln till tomgång och rodren i neutralläge om en störning

inträffar. Prova när modellen är rätt intrimmad hur den flyger när inga roder påverkas och motorn går på tomgång.

OBS. F/S funktionen fungerar bara i PCM mod.



32. Mixning 2->6: Man kan koppla höjdrodret till flapsen för att kunna göra snäva svängar. Välj upp menyn 2->6 (sid 32) och aktivera med CURSOR knappen och sedan (+) knappen. Ställ omkopplaren så att ON visas i fönstret. Kontrollera att flapsen går neråt när höjdroder ges. Om flapsen går åt fel håll ställ om riktningen genom att med CURSOR knappen stega tills +/- tecknet blinkar. Ställ om med ett tryck på (+) eller (-) knappen. Tryck på CURSOR knappen igen och procenttecknet skall blinka. Nu kan mixningsgraden ställas in. Börja med 10-20% och öka tills hörnen i fyrkantsloopingarna är tillräckligt snäva.

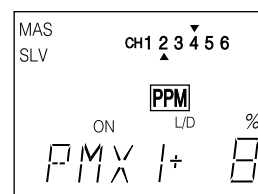
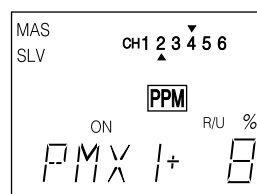


33. Programmerbara mixningar: Dra nu fördel av de egna mixmöjligheterna. Mixmprogrammen (PMX1 eller PMX2, sid 32) kan användas för att t ex trimma bort att modellen drar mot huven eller stället under kniveggsflygning. För att få bort den tendensen måste höjd eller dykroder ges när sidrodret ställs ut under kniveggsflygningen. Sidroderkanalen kommer då att vara MASTER och höjdroderkanalen SLAV.

Välj fram funktionen PMX1 i fönstret. Tryck en gång på CURSOR knappen och sedan på (+) knappen för att aktivera funktionen. Ett blinkande ON eller OFF kommer att synas i fönstret, beroende på i vilket läge den styrande omkopplaren (Elev D/R), står. Tryck sedan på CURSOR knappen en gång så att pilen OVANFÖR kanalindikeringen blinkar. Stega med +/- knapparna fram till rätt kanal (CH 4, sidroder) som då visar vilken kanal som är master. Med ett tryck på CURSOR knappen kommer en pil att blinka under kanalindikeringen.

Stega med +/- knapparna fram till rätt kanal (CH 2, höjdroder) som då visar vilken kanal som är slav. Nu skall riktningen av mixningen bestämmas. Om modellen drar mot huven under kniveggsflygningen skall dykroder troligtvis ges åt vilket håll än sidrodret styrs. För sidroderspaken åt ett hål och se hur höjdrodret rör sig. Om

det går åt fel håll, tryck på CURSOR en gång och tecknet framför mixvärdet blinkar. Ändra tecknet (riktningen av mixningen) med DATA INPUT knapparna. Upprepa inställningen med roderspaken åt andra hållet. Det hela kommer att sluta med ett plustecken åt ena hållet och ett minustecken åt det andra. Slutligen skall mixningsgraden ställas in åt båda hållen. Tryck på CURSOR knappen så att procenttecknet blinkar. Till att börja med kan en liten mixning läggas in åt båda hållen. Kontrollera att samma värde är inställt genom att föra sidroderspaken fram och tillbaka. Var säker på att Du är helt förstådd med mixfunktionen och hur den slås till och från med "Elev D/R" omkopplaren. Under normal flygning vill man inte ha funktionen inkopplad, bara under kniveggsflygning. Senare när modellen är intrimmad kan man fintrimma värdena för att helt trimma bort de oönskade tendenserna.



Himlen är Din!

Mycket nöje med anläggningen!

Trimningsanvisning för F3A modeller.

Anvisningen kan användas för att systematiskt ställa in och trimma en modell för rak flygning och konstflygmanövrar. För att erhålla bästa resultat bör trimning ske med så lite vind som möjligt. Innan en förändring görs, prova ut manövern flera gånger. Om en förändring görs, kontrollera att föregående inställningar inte påverkats. Om de påverkats, trimma igen.

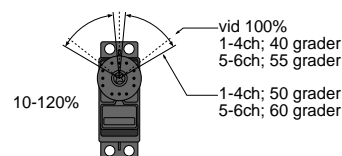
Testa	Testprocedur	Iakttagelser	Justeringar
1. Spakarna i neutralläge	Flyg modellen rakt och vågrätt	Använd trimrarna för att ställa in modellen till rak & vågrät flygning	Justera elektronisk subtrim eller justera stötstängerna
2. Roderutslagets storlek	Flyg modellen och applicera fulla utslag i alla kombinationer	Kontrollera rodersvaret för alla funktioner <ul style="list-style-type: none"> Skevroder fulla utslag: 3 rollar på 4 sekunder Begränsade utslag: 3 rollar på 6 sekunder Höjdroder fullt utslag: Skarpa hörn i fyrkantloopingen Begränsade utslag: Ca 40-50 m diameter looping Roder fullt utslag: ca 30-35° för stall turn Begränsade utslag: Bibehållen kniveggflygning 	Ställ in med ATV (för fulla utslag) och Dual Rate (för begränsade utslag) för att erhålla önskat resultat
3. Dykning	Dykning med avstängd motor. (om det blåser, -sidvind) Släpp spakarna när modellen går lodrätt (Höjdrodertrimmen måste vara i neutralläge)	A. Modellen fortsätter rakt ner. B. Modellen drar mot huven. (Nosen upp)? C. Modellen drar mot stället. (Nosen ner-åt)?	A. Ingen justering B. Minska anfallsvinkeln C. Öka anfallsvinkeln
4. Tyngdpunkten	Metod 1: Rolla till sväng med nästan vertikal bankning Metod 2: Rolla till inverterat läge	A1. Nosen sjunker B1. Stjärten sjunker A2. Mycket dykroder behöver ges för att hålla modellen i planflygt B2. Inget dykroder behöver ges för att hålla modellen i planflygt eller modellen stiger	A. Addera vikt till stjärten B. Addera vikt till nosen
5. Rollbalans (grovjustering)	Flyg modellen rakt fram och vågrätt. Ställ med trimmern i modellen så att vingen ligger vågrätt i luften. Rolla till inverterat läge, vingen vågrätt. Släpp spaken.	A. Vingen ligger kvar i vågrätt läge B. Vänster vinghalva sjunker C. Höger vinghalva sjunker	A. Ingen justering B. Addera vikt till höger vingspets C. Addera vikt till vänster vingspets
6. Motors sidriktning & vingskevhet	Flyg modellen från dig åt vilket håll som helst. Lägg modellen i en vertikal stigning och se hur den betar sig när den saktar av.	A. Modellen fortsätter rakt upp B. Modellen vrider sig åt vänster C. Modellen vrider sig åt höger D. Modellen rollar åt höger	A. Ingen justering B. Öka motors högerriktning. C. Minska motors högerriktning D. Sätt en trimtab under vänster vingspets *
7. Motors nedåtriktning	Flyg modellen rakt fram parallellt med en bana, vinden från vilket håll som helst och på ett avstånd av ca 100m. (Höjdrodertrimmern skall vara i neutralläget som i test 3) Ta modellen in i en vertikal stigning och släpp höjdroderspaken.	A. Modellen fortsätter rakt upp B. Modellen drar mot huven C. Modellen drar mot stället	A. Ingen justering B. Öka motors nedåtriktning C. Minska motors nedåtriktning
8. Rollbalans (finjustering)	Metod 1: Flyg modellen som i test 6 och ta in den i en ganska snäv looping. (Bara ett varv) Metod 2: Flyg modellen som i test 6 och ta in den i en ganska snäv inverterad looping. (Bara ett varv)	A. Modellen kommer ut med vingen vågrätt B. Modellen kommer ut med höger vinghalva lågt C. Modellen kommer ut med vänster vinghalva lågt	A. Ingen justering B. Vikta vänster vingspets C. Vikta höger vingspets

<p>9. Differentiella skevroder</p>	<p>Metod 1: Flyg modellen mot dig och ta den in i en vertikal stigning innan den kommer fram. Släpp höjdroderspaken och halvrolla modellen.</p> <p>Metod 2: Flyg normalt och gör 3 eller flera rollar</p> <p>Metod 3: Flyg modellen rakt fram och vågrätt samtidigt som skevroderen manövreras fram och tillbaka</p>	<p>A. Ingen ändring av riktningen B. Riktningssändring åt motsatt håll mot rollriktningen. (Modellen vrider åt vänster i en högerroll) C. Riktningssändring åt samma håll som rollriktningen</p> <p>A. Rollaxeln i modellens centrumlinje. B. Rollaxeln flyttad åt samma håll som modellen rollar (vid högerroll rollaxeln åt höger vingspets) C. Rollaxeln flyttad åt motsatt håll som modellen rollar</p> <p>A. Modellen flyger rakt fram utan att svänga runt sin lodräta axel (Yaw) B. Modellen svänger åt motsatt håll som skevroderutslaget (höger skev, sväng vänster) C. Modellen svänger åt samma håll som skevroderutslaget. (höger skev, sväng höger)</p>	<p>A. Inställningen av diff. OK B. Öka differential C. Minska differential.</p> <p>A. Inställningen av diff. OK B. Öka differential C. Minska differential</p> <p>A. Inställningen av diff. OK. B. Öka differential C. Minska differential</p>
<p>10. Vingens V-form</p>	<p>Metod 1: Flyg modellen på normalt sätt och gör en kvartsroll till knivegg. Håll höjden med sidroder. (Gör denna test åt både höger och vänster)</p> <p>Metod 2: Ge sidroder i rakflygning</p>	<p>A. Inga rolltendenser B. Modellen rollar åt samma håll som sidroder ges C. Modellen rollar åt motsatt håll i båda testerna</p>	<p>A. V-form OK B1. Minska V-formen. B2. Använd mixning för att få skevroderutslag åt motsatt håll som sidroder ges. (Börja med 10%) C1. Öka V-formen C2. Använd mixning för att få skevroderutslag åt samma håll som sidroder ges (börja med 10%)</p>
<p>11. Höjdroderjustering (För modeller med separata höjdroder-halvor)</p>	<p>Flyg modellen som i test 6 och gör en vanlig looping. Rolla till inverterat läge och gör en inverterad looping</p>	<p>A. Inga rolltendenser B. Modellen rollar åt samma håll i båda testerna (roderhalvorna har inte samma neutralläge). C. Modellen rollar åt olika håll i de båda testerna. Ena roderhalvan har större utslag än den andra. (modellen rollar åt det håll som har största utslaget).</p>	<p>A. Höjdroderhalvorna är korrekt justerade B. Höj ena halvan eller sänk den andra C. Minska utslaget på ena halvan eller öka på den andra</p>
<p>12. Kniveggs-flygning</p>	<p>Flyg modellen som i test 10</p>	<p>A. Modellen går rakt fram B. Modellen drar mot huven C. Modellen drar mot stället</p>	<p>A. Ingen justering behövs B. Alternativa åtgärder: 1) Flytta tyngdpunkten bakåt 2) Öka anfallsvinkeln 3) Sänk båda skevroderen 4) Mixa in dykroder från sidroderet C. Som B fast omvänt</p>

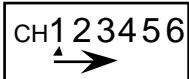
*Trimtabben görs av en 5 x 20 x 100 bakkantslist. Placeras på undersidan alldeles framför skevroderet med spetsiga änden framåt.

Servots utslagsstorlek (ATV — Adjustable Travel Volume)

ATV funktionen används för att ställa in eller begränsa servonas utslag och går att ställa in oberoende i båda riktningarna mellan 10% och 120%. Vid 100% inställning rör sig servot ca +/- 40° för kanalerna 1-4 och +/- 55° för kanalerna 5-6. Vid minskning av värdet rör sig servot i motsvarande mindre grad. Funktionen används oftast för att begränsa utslaget så att servona inte "stångar" mot något mekaniskt stopp i länkaget.



Inställning av ATV funktionen:

- Gå in i menyn ATV med hjälp av MODE knapparna. Kanalindikeringen står under 1 för skevroderen, procentssymbolen blinkar och genom att röra på skevroderspaken ändras indikeringen "L/D" till "R/U" eller vice versa. I steg 2 och 3 visas hur man ställer in utslagens storlek för alla kanaler oberoende av varandra.
- För att ställa in HÖGER skevroders utslag skall skevroderspaken föras helt åt höger och hållas kvar där. Indikeringen "R/U" skall synas i fönstret alldeles till vänster om det blinkande procenttecknet för att visa, att det är höger (Right) eller upp (Up) utslag som kan ställas in. (För skevroderen är det höger eller vänster som gäller men indikeringen används också för höjdroder och trottel och därför den dubbla innebörden på indikeringen) Om nu servot "stångar" hörs ett surrande från servot. Tryck på (-) DATA INPUT knappen tills surret upphör. Om servot inte surrar låt indikeringen på 100% vara kvar. Senare när modellen provflygs kan inställningen varieras efter hur man vill att modellen skall reagera. Man kan också använda sig av "Dual Rate" funktionen för att minska modellens styrsvar.
- Inställningen av VÄNSTER skevroder sker på samma sätt som i punkt 2 ovan utom det att skevroderspaken föres helt åt vänster. Indikeringen i fönstret skall också växla från "R/U" till "L/U".
- Inställningen av de andra kanalerna sker genom att trycka på CURSOR knappen  för att stega fram till nästa kanal. Den lilla pilen visar vilken kanal som är invald. Upprepa punkterna 1-3 för varje kanal och för båda riktningarna.
- Varje kanal kan ställas in mellan 10% och 120%. Läget 100% kan snabbt nås genom att samtidigt aktivera båda DATA INPUT knapparna.

Växling av servoutslag (D/R — Dual Rates)

Om detta är din första computerradio har Du kanske aldrig förut kommit i kontakt med begreppet ”Dual Rate”. Funktionen används mest p.g.a. att många modeller svarar kraftigare på spakutslagen när modellerna flyger fort. Trots att man är försiktig med spakarna kan man ge för stora utslag. Med denna funktion kan man reducera servonas utslag vid höga hastigheter. Funktionen är bra för såväl nybörjare som för avancerade piloter.

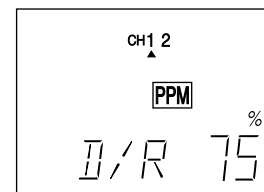
Funktionen kopplas in med strömbrytare på sändaren. Det finns två strömbrytare: en för skevroder och en för höjdroder. Om man så önskar kan man manövrera både skev och höjdroder med samma strömbrytare. Det ställs in i DRSW submenyn under PARA menyn.

Inställningen av servona kan regleras mellan 0% och 120%.

Obs: Om värdet ställs in till 0% gör servot inget utslag. Detta kan orsaka haveri!

Inställning av ”Dual Rate” värden

1. Stega fram till ”D/R” funktionen med upp eller ned knappen (MODE)
2. Använd CURSOR knappen för att stega fram till önskad kanal. (Skev eller höjd). Aktuell kanal visas av pilen ovanför eller under kanalsiffran. Pilens läge avgörs av hur strömbrytaren står. På bilden visas skevroderkanalen med strömbrytaren i undre läget.
3. Ställ in önskat värde med (+) eller (-) knappen. Värdet för strömbrytarens två positioner ställs in genom att slå om densamma (pilen visar i vilket läge strömbrytaren står). Återgång till värdet 100% kan direkt göras genom att samtidigt trycka på (+) och (-) knapparna.
4. Upprepa proceduren för den andra kanalen.



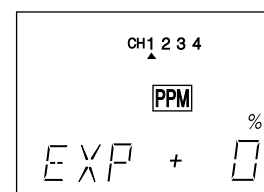
Exponentiella utslag (EXP — Exponential)

Exponentiella (olinjära) roderutslag används för att kunna ge en behagligare flygning. Roderns känslighet kan t ex ställas in för större eller lägre känslighet runt spakens neutralläge. Gäller för höjd, skev, sidroder och trottell (ej helimod). Kan också ställas in separat för varje läge på Dual-rate omkopplaren. Negativ exponential (-) gör att servot rör sig mindre runt neutralläget och (+) gör att servot gör större utslag.

För trotteln börjar den exponentiella funktionen från ändlägena till skillnad från de andra kontrollerna. När (-) sidan ökas, minskas känsligheten på tomgångssidan och ökas på fullgassidan. Funktionen förstås bäst genom att experimentera med ett servo.

Inställning av Exponential

1. Stega fram till ”EXP” funktionen med upp eller ned knappen (MODE)
2. Använd CURSOR knappen för att stega fram till önskad kanal. (Skev, höjd, sidroder eller trottell). Aktuell kanal visas av pilen ovanför eller under kanalsiffran. Pilens läge avgörs av hur ”Dual-Rate” strömbrytaren står. På bilden visas skevroderkanalen med strömbrytaren i undre läget.
1. Ställ in önskat värde med (+) eller (-) knappen. Värdet för strömbrytarens två positioner ställs in genom att slå om densamma (pilen visar i vilket läge strömbrytaren står). Återgång till värdet 100% kan direkt göras genom att samtidigt trycka på (+) och (-) knapparna.
1. Upprepa proceduren för de andra kanalerna.

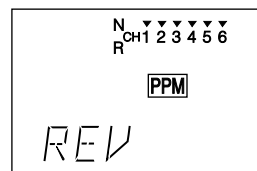


Omkastning av servonas rörelseriktning (REV — Servo Reversing)

För att få rodren att gå åt rätt håll används sändarens "REV" funktion för att ställa om servonas rörelseriktning. På så sätt kan man dra länket på bästa sätt utan att tänka på hur servona roterar. **Kontrollera noga att rätt rodersvar erhålls när styrpakarna manövreras.** Om någon av de förprogrammerade mixningarna såsom flaperon används, var noga med att ställa in rätt rörelseriktning för de berörda servona.

Växling av rotationsriktning

1. Stega fram till "REV" funktionen med upp eller ned knappen (MODE)
2. Använd CURSOR knappen för att ställa in den kanal som skall växlas. Invald kanal blinkar.
3. Välj normalläget (N) med (+) knappen och växlat läge ® med (-) knappen.
När pilen befinner sig ovanför kanalsiffrorna indikerar detta normalläget och med pilen under kanalsiffrorna menas växlat ® läge.
4. Upprepa proceduren för alla kanaler som behöver ställas om.

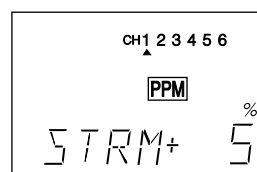


Inställning av subtrim (STRM — Subtrim Settings)

Subtrim funktionen används för att göra små elektroniska justeringar av servonas neutrallägen. Vi rekommenderar att först nollställa de båda funktionerna "TMEM" och "STRM". Sedan monteras stötstängerna så att de bildar 90° vinkel med servoarmen när rodren är i neutralläge. Slutligen finjusteras rodrens neutralläge med STRM funktionen. Vi rekommenderar att hålla STRM värdena så små som möjligt. Stora värden kan reducera servonas fulla utslag.

Inställning av Subtrim

1. Använd upp eller ned knappen för att stega fram till STRM funktionen.
2. Tryck på CURSOR knappen tills pilen visar på den kanal som skall ställas in.
3. Justera neutralläget med (+) och (-) knapparna. Inställning kan göras mellan +120% och - 120%. Återgång till värdet 100% kan direkt göras genom att samtidigt trycka på (+) och (-) knapparna.
4. Upprepa proceduren för alla kanaler som behöver ställas om.

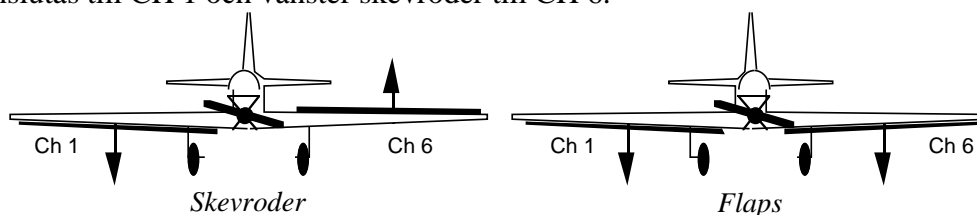


FLPR — Flaperon Mixning

Funktionen används i huvudsak för att åstadkomma två saker:

1. Differentiella skevroder.
2. Skevroder kombinerade med flaps. (Tillsammans med ABRK funktionen).

För funktionen krävs 2 st servon, ett för varje skevroder. Funktionen kombinerar skevroder och flaps i samma roderytter. De båda rodren kan sänkas och höjas parallellt för att få effekten av flaps. Samtidigt fungerar förstas skevroder också som skevroder på vanligt sätt. Den nedåtgående rörelsen på rodren kan justeras var för sig och på så sätt kan man erhålla differentiella skevroder. (Höger och vänster utslag kan justeras individuellt under ATV menyn) För att kunna utnyttja flaperon funktionen skall höger skevroder anslutas till CH 1 och vänster skevroder till CH 6.

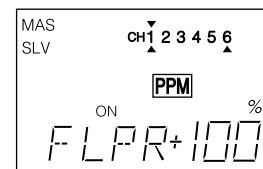


En kombination av funktionerna flaperon (FLPR) och luftbromsar (ABRK) ger brantare inflygningar utan att bygga upp fart. Mycket användbart till korta finaler på små flygfält.

Notera att bara en av funktionerna flaperon, elevon eller V-tail kan användas åt gången. Om en av funktionerna aktiveras övertar den de andra. Om flaperon funktionen behöver användas på en modell med V-tail, använd någon av de programmerbara mix funktionerna (PMX1 &2) för att åstadkomma V-tail mixningen.

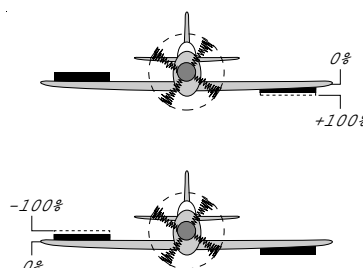
Inställning av Flaperon funktionen

1. Stega med hjälp av mode knapparna fram till FLPR funktionen.
2. Första gången Funktionen väljs upp är den avslagen (INH). Tryck på CURSOR knappen och INH blinkar.
3. Med (+) knappen aktiveras funktionen (ON blinkar) och med (-) knappen stängs den av.



4. Nu kan differentiella roderutslag ställas in. Med det menas att rodren ger olika mycket utslag uppåt resp nedåt. Normalt är utslaget nedåt c:a hälften av utslaget uppåt.

Tryck på CURSOR knappen ytterligare en gång och tecknet framför siffrorna blinkar. Tecknet avgör åt vilket håll reduceringen skall ske. Tecknet skiftas med (+) och (-) knapparna.



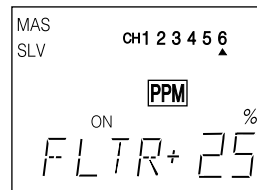
5. Tryck på CURSOR knappen en gång till och % tecknet blinkar. Nu kan graden av reducering ställas in med (+) och (-) knapparna. 100% ger lika mycket utslag uppåt som nedåt. Starta med 50%-75% och studera hur modellen flyger för att kunna fintrimma värdet. Återgång till 100% läget fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.

FLTR — Flap Trim Funktionen

Med FLTR funktionen ställs in hur mycket flapsen skall röra sig när CH 6 ratten vrids.

Inställning av Flap Trim funktionen

1. Stega med hjälp av mode knapparna fram till FLTR funktionen.
2. Första gången funktionen väljs upp är den avslagen (INH). Tryck på CURSOR knappen och INH blinkar.
3. Med (+) knappen aktiveras funktionen (ON blinkar) och med (-) knappen stängs den av.
4. Nu skall roderrörelsens riktning ställas in. Det kan liknas med reversering av rodren men om FPLR funktionen är aktiverad påverkar den båda rodren samtidigt.
5. Tryck på CURSOR och % tecknet blinkar. Ställ in önskat värde med (+) och (-) knapparna. Det förinställda värdet 50% passar nog de flesta modeller men man måste ändå prova ut värdet på sin egen modell. 100% ger i de flesta fall för stora utslag och rekommenderas inte. Börja med att prova t ex 10%.
Återgång till förinställt 50% värde fås genom att samtidigt trycka på knapparna (+) och (-).



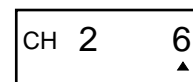
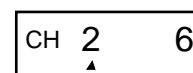
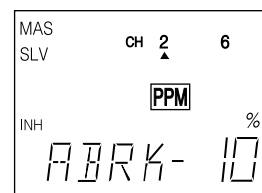
ABRK — Luftbroms funktionen

När funktionen aktiveras rör sig både flapsen och höjdrodren. Med hjälp av detta kan branta inflygningar åstadkommas utan att bygga upp fart eller bara för att minska farten i dykningar. Alla involverade roder ställer sig i sina förprogrammerade lägen när ABRK omkopplaren aktiveras. Om modellen har flaps sänks dessa men med flaperons kan rodren höjas för att förhindra att vingspetsarna stallar. Börja med att prova små värden!

Med ABRK funktionen aktiv rör sig båda skevrodren samtidigt och enligt det inställda värdet. Välj inställning av höjdrodrets värde så att modellen bibehåller sin trim när ABRK omkopplaren aktiveras.

Inställning av Airbrake funktionen

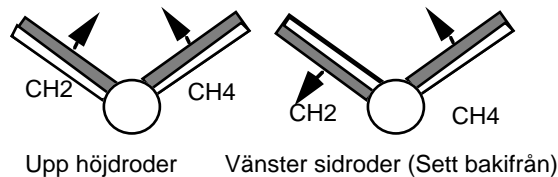
1. Stega med hjälp av mode knapparna fram till ABRK funktionen.
2. Första gången Funktionen väljs upp är den avslagen (INH). Tryck på CURSOR knappen två gånger och INH blinkar.
3. Med (+) knappen aktiveras funktionen och med (-) knappen stängs den av. Beroende av i vilket läge ABRK omkopplaren står blinkar antingen ON eller OFF i aktiverat läge.
4. Inställningen av höjdrodret kommer först. Tryck en gång på CURSOR knappen. Pilen skall nu stå under siffran 2 (höjdroderkanalen) och procenttecknet skall blinka. Värdet kan nu med (+) och (-) knapparna varieras mellan -100% och +100% men det förinställda värdet på -10% är bra att prova med. Var försiktig med inställningen av höjdrodervärdet eftersom det kraftigt påverkar modellens trim. Återgång till förinställt -10% värde fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.
5. Tryck på CURSOR knappen och flapsens värde kan ställas in. Pilen skall nu stå under siffran 6 och procenttecknet skall blinka. Värdet kan nu med (+) och (-) knapparna varieras mellan -100% och +100% med ett förinställda värdet på +50%. Återgång till förinställt +50% värde fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.



Obs: Med FLPR funktionen aktiv kommer ABRK funktionen att påverka BÅDA skevrodren samtidigt. Var försiktig med stora värden på flapsinställningen då den påverkar skevroderfunktionen vid låga farter (landning).

VTAL — V-Tail Mixning

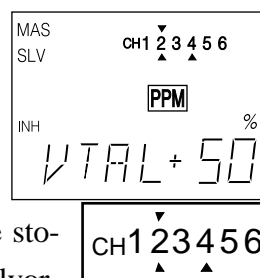
V-tail mixning används till modeller med kombinerade höjd och sidoroder. Höjd och sidroderutslagen kan ställas in var för sig. Om utslagens sammanlagda värde överstiger 100% kan servona nå sina ändlägen innan fullt utslag har gjorts med spaken. Därför skall värdena hållas under 50% och tillräckliga utslag justeras med länkaget.



Observera att bara en av mixningarna flaperon, elevon eller V-tail kan vara aktiverad. Den senast aktiverade gäller! Om V-tail mixning behövs på en modell med flaperon, använd en av de programmerbara mixningarna (PMX1 & 2) för V-tail funktionen.

Inställning av V-Tail mixning

1. Stega med hjälp av mode knapparna fram till VTAL funktionen.
2. Tryck på CURSOR knappen tre gånger och INH blinkar.
3. Tryck på (+) knappen för att aktivera funktionen. ON blinkar i fönstret.
4. Inställning av höjdroder fås genom att trycka på CURSOR en gång. En pil skall befinna sig ovanför siffran 2, indikerande höjdroder. Tecknet framför de stora siffrorna blinkar. Ge fullt höjdroder (spaken mot piloten) och båda roderhalvorna skall gå uppåt. Om inte – ändra riktningen med (+) och (-) knapparna. Notera att förändringen gäller båda roderhalvorna. Om bara den ena roderhalvan går åt fel håll, ändra riktningen på den felande under REV menyn.
5. Genom att trycka på CURSOR knappen kan rodrens höjdroderutslag ställas in. Procenttecknet skall blinka och värdet ställs in med (+) och (-) knapparna. Det förinställda 50% värdet kan varieras mellan 0% – 100%. Återgång till förinställt +50% värde fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.
6. Inställning av sidroder. Tryck en gång på CURSOR knappen. Pilen skall flytta sig till ovanför siffran 4, indikerande sidroderkanalen och tecknet framför de stora siffrorna skall blinka. Ge fullt vänster sidroder och kontrollera att roderhalvorna rör sig enligt figuren ovan. Om de rör sig åt fel håll ändra riktningen med (+) och (-) knapparna och tecknet skall ändra värde.
7. Tryck på CURSOR knappen och procenttecknet skall blinka. Nu kan sidroderutslagen ställas in. Det förinställda 50% värdet kan varieras mellan 0% – 100%. Återgång till förinställt +50% värde fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.



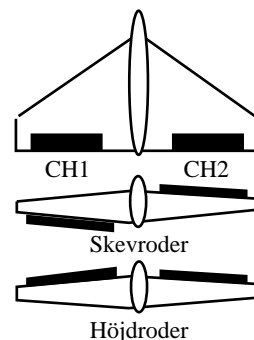
Obs: Kontrollera att inte rodren ”stängar” eller på annat sätt kärvar när samtidigt fullt höjd och sidroderutslag ges

ELVN — Deltavinge (Elevon) Mixing

Elevon funktionen används på deltavingade modeller, flygande vingar och andra modeller utan stjärt. På dessa modeller kombineras höjd och skevroder och detta åstadkommes enklast med ett servo för varje roderhalva. Anslut höger roder till CH 1/skevroder och det vänstra rodret till CH 2/höjdroder.

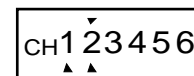
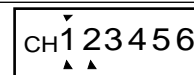
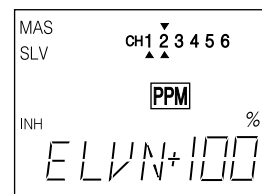
Utslagen för höjd och skevroder kan ställas in var för sig. Om utslagens sammanlagda värde överstiger 100% kan servona nå sina ändlägen innan fullt utslag har gjorts med spaken. Därför skall värdena hållas under 50% och tillräckliga utslag justeras med länkaget.

Observera att bara en av mixningarna flaperon, elevon eller V-tail kan vara aktiverad. Den senast aktiverade gäller!



Inställning av elevon mixning

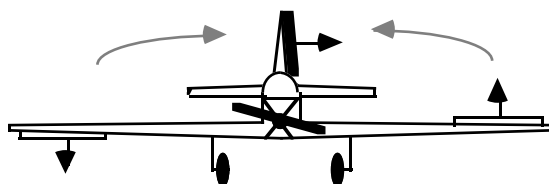
1. Stega med hjälp av mode knapparna fram till ELVN funktionen.
2. Tryck på CURSOR knappen tre gånger och INH blinkar.
3. Tryck på (+) knappen för att aktivera funktionen. ON blinkar i fönstret.
4. Tryck på CURSOR knappen en gång för att ställa in skevroder. Pilen skall
befinna sig över siffran 1, indikerande skevroderkanalen och tecknet framför de
stora siffrorna blinkar. Manövrera skevroderspaken fullt till höger. Det högra skev-
rodret skall gå uppåt och det vänstra nedåt. Om de går åt fel håll ställs riktningen om med (+) eller
(-) knappen. Notera att detta ändrar riktningen för båda rodren. Om båda rodren går åt samma håll
ställs det felande om i REV menyn.
5. Genom att trycka på CURSOR knappen kan rodrens skevroderutslag ställas in. Procenttecknet skall
blinka och värdet ställs in med (+) och (-) knapparna. Det förinställda 50% värdet kan varieras
mellan 0% – 100%. Återgång till förinställt +50% värde fås genom att samtidigt trycka på (+) och
(-) knapparna.
6. Inställning av höjdroder. Tryck en gång på CURSOR knappen. Pilen skall flytta
sig till ovanför siffran 2, indikerande höjdroderkanalen och tecknet framför de stora
siffrorna skall blinka. Ge fullt höjdroder och kontrollera att roderhalvorna rör sig uppåt. Om de rör
sig åt fel håll ändra riktningen med (+) och (-) knapparna och tecknet skall ändra värde.
7. Tryck på CURSOR knappen och procenttecknet skall blinka. Nu kan höjdroderutslaget ställas in.
Det förinställda 50% värdet kan varieras mellan 0% – 100%. Återgång till förinställt +50% värde
fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.



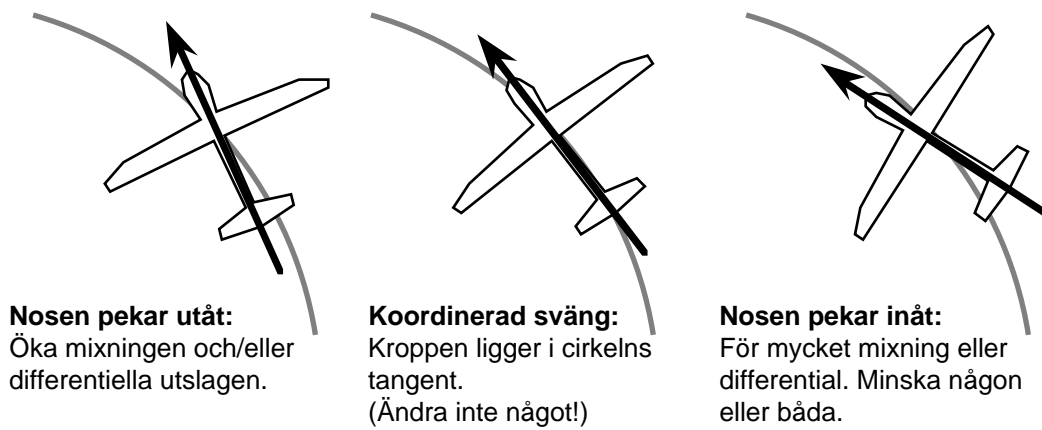
Obs: Kontrollera att inte rodren ”stångar” eller på annat sätt kärvar vid samtidigt fullt utslag av höjd och skevroder.

1->4 — Skevroder -> Roder Mixning

Mixning skevroder till sidroder gör att rodret rör sig när skevrodret manövreras. När skevroder används för att svänga, ger det nedåtgående rodret större bromsverkan än det uppåtgående vilket får till följd att modellen vrider sig med nosen åt MOTSATT håll än den önskade svängen. Genom att tillföra lite sidroderutslag kan den effekten elimineras och kroppen pekar i tangentens riktning. Detta kallas också en ”koordinerad sväng”

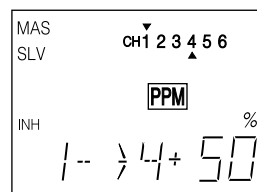


Ju saktare en modell flyger desto mer mixning behövs och ju snabbare desto mindre mixning. Mixningen är bra för att få långsamflygande skalmodeller att flyga realistiskt. Graden av mixning är i högsta grad beroende på typ av modell. Vanligtvis krävs endast en litet inslag av roder, speciellt om differentiella skevroder används.



Inställning av 1->4 Mixning (Roder mixning)

1. Stega med MODE knapparna fram tills 1->4 menyn syns i fönstret. Tryck på CURSOR knappen en gång och INH blinkar. Aktivering sker med ett tryck på (+) knappen. ON börjar att blinka.
2. Med ett tryck på CURSOR knappen börjar tecknet framför de stora siffrorna att blinka. Manövrera skevroderspaken och observera sidrodret. Om sidrodret rör sig åt SAMMA håll som skevrodret, hoppa över nästa steg. Om inte, växla tecknet genom att trycka på (+) eller (-) knappen.
3. Tryck på CURSOR knappen och procenttecknet skall blinka. Nu kan mixningen ställas in. Ge fullt skevroderutslag och ställ in till önskat värde med (+) eller (-) knapparna. Det förinställda 50% värdet kan varieras mellan 0% – 100%. Återgång till förinställt +50% värde fås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.

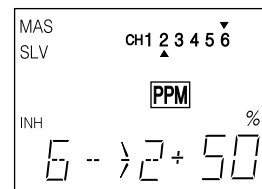


6->2 — Flaps -> Höjdroder Mixning

Mixningen flaps till höjdroder kompenserar förändringar i trimläget när flapsen sänks eller höjs. Vanligtvis behövs bara ett litet värde på mixningen. Mixningspunkten går också att ställa in för att passa flapsens neutralläge.

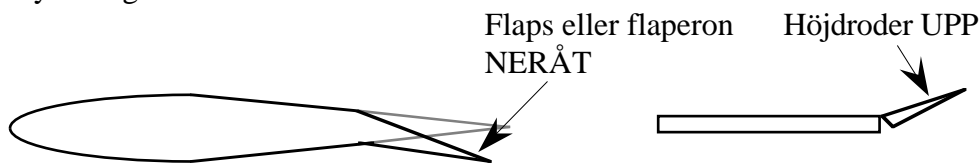
Inställning av 6 -> 2 mixning

1. Tryck på MODE knappen tills funktionen 6 -> 2 visas i fönstret. Funktionen är normalt avstängd. Tryck två gånger på CURSOR och INH blinkar. Funktionen aktiveras med (+) knappen och ON blinkar.
2. Tryck en gång på CURSOR knappen. Nu skall tecknet framför de stora siffrorna blinka. Notera hur höjdrodren rör sig i förhållande till flapsen. När flapsen sänks skall höjdrodren gå nedåt och när flapsen går uppåt skall också höjdrodren göra det. Om funktionen är omvänd, ändra tecknet med (+) eller (-) knappen. Notera emellertid att vissa modeller kräver den omvända funktionen. Den rätta inställningen kan endast avgöras vid provflygningen.
3. Tryck på CURSOR knappen igen och nu kan mixningsgraden ställas in. Procenttecknet skall blinka. Med (+) eller (-) knapparna ställs önskat värde in.
4. Med ytterligare ett tryck på CURSOR knappen blinkar SET. Nu kan mixningspunkten ställas in. Vrid ratten (CH 6) till det läge flapsen har (vanligtvis parallellt med vingen) vid normal flygning. Tryck samtidigt på (+) och (-) knapparna och läget ställs in där mixningen till höjdrodret skall börja.



2->6 — Höjdroder -> Flaps Mixning

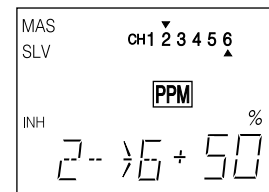
Denna mixning gör att flapsen går nedåt när höjdroder ges. Mixningen ger snäva ”pylon” svängar eller ”fyrkantiga” hörn i olika manövrar.



Denna mixning fungerar även om flaperonfunktionen är inkopplad. Om FLPR funktionen och 2 -> 6 mixning är aktiverad, kommer BÅDA skevrodren att gå nedåt när höjdroder ges.

Inställning av 2 -> 6 Mixning

1. Tryck på MODE knappen tills funktionen 2 -> 6 visas i fönstret. Funktionen är normalt avstängd. Tryck på CURSOR och INH blinkar. Funktionen aktiveras med (+) knappen och ON blinkar.
2. Notera hur flapsen rör sig när höjdroder ges. Flapsen skall gå nedåt när höjdroder ges (se bild ovan) och gå uppåt när dykroder ges. Flapsen skall alltså röra sig åt motsatt håll mot höjdrodret. Tryck på CURSOR knappen och tecknet framför de stora siffrorna blinkar. Rätt håll ställs in med (+) eller (-) knapparna.
3. Tryck på CURSOR knappen igen för att kunna ställa in mixningsgraden. Nu skall procenttecknet blinka. Ställ med (+) eller (-) knapparna in önskat värde. Det förinställda värdet 50% kan återfås genom att samtidigt trycka på (+) och (-) knapparna. Börja med ett värde omkring 20% och öka efter hand värdet och se hur modellen beter sig.



PMX1, PMX2 — Programmerbara Mixers 1 & 2

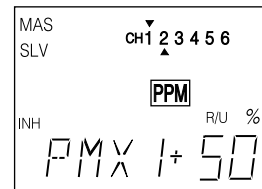
6Xsuper anläggningen erbjuder två separata programmerbara mixningsfunktioner (PMX1 & PMX2) med unika egenskaper. Mixning kan användas för att korrigera oönskade beteenden hos modellen under aerobatiska manövrar. Var och en av de två mixfunktionerna kan programmeras att utföra saker som inte finns i de inbyggda programmen. Detta faktum gör dem väldigt användbara.

Om funktionen är aktiverad styrs den av höjdrodrets D/R omkopplare. Samma beskrivning och möjligheter gäller för både PMX1 & PMX2.

Man kan använda sig av både mixer 1 och 2 för att åstadkomma en höjdroderfunktion med två separata servon för roderhalvorna. Mixningarna kan också användas för att korrigera oönskade egenskaper hos modellen. T ex kan sidroder ges tillsammans med fullgas för att kompensera för motorns vridmoment eller ge höjdroder under kniveggsflygning för att modellen inte skall dra mot huven eller stället. Det senare beskrivs på sidan 20

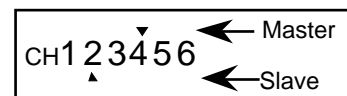
Inställning av de Programmerbara mixningarna

1. Stega fram till mixermenyn genom att trycka flera gånger på en av MODE knapparna. Mix 1 och 2 är avstängda i begynnelseläget. Aktivera med CURSOR knappen och sedan (+) knappen. Den blinkande INH indikeringen byter till blinkande ON eller OFF beroende på i vilket läge omkopplaren står.



2. Masterkanalen (den som bestämmer mixningen) väljs genom att först trycka på CURSOR knappen. En pil kommer att blinka OVANFÖR kanalsiffrorna. Välj med (+) eller (-) knapparna önskad masterkanal.

3. I nästa steg skall slavkanalen (den kanal som påverkas) väljas. Tryck en gång på CURSOR knappen och en pil skall blinka UNDER kanalsiffrorna. Välj med (+) eller (-) knapparna önskad slavkanal.



4. Med ett tryck på CURSOR knappen kommer tecknet framför de stora siffrorna att blinka. Nu kan, med hjälp av (+) eller (-) knapparna, tecknet växlas för önskad mixriktning. Observera att mixriktningen går att ställa för masterkanalens båda sidor omkring neutralläget. T ex: För en modell som drar mot huven under kniveggsflygning vill man mixa in dykroder när sidroder ges åt endera hållet. Av den anledningen kommer tecknet att vara samma för vänster (L/D) resp. höger (R/U) sidroder. Kontrollera att slavkanalen går åt rätt håll när masterkanalen manövreras.
5. Tryck en gång på CURSOR knappen. Nu skall procenttecknet blinka. Nu kan var för sig mixningsgraden ställas in för masterkanalens båda riktningar. Värdet går att variera från 0% till 100% för båda riktningarna. Kontrollera igen att slavkanalen rör sig på önskat sätt när masterkanalen manövreras. Det förinställda värdet 50% kan återfås genom att trycka på knapparna (+) och (-) samtidigt.

F/S — FailSafe Funktionen (*Bara i PCM mod*)

FailSafe funktionen bestämmer vad mottagaren skall göra om den råkar ut för störningar eller helt tappar radiosignalen. FailSafe funktionen fungerar bara ihop med en PCM mottagare och INTE med den mottagare som levereras med anläggningen. Det finns två lägen för varje kanal. I normal (NOR) läget ligger servot kvar i det läge det hade när störningen inträffade. I FailSafe (F/S) läget ställer servot in sig i ett förinställt läge.

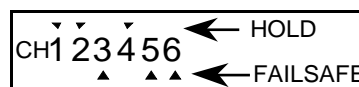
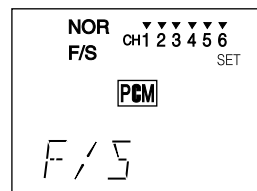
Användningen av Fail Safe funktionen är av värde för säkerheten. Om t ex trotteln ställs in för tomgång vid radiostörning, kan det ge tillräcklig förvaring för att vända hemåt och undvika fortsatt störning. Om F/S läget väljs för en kanal, skickar sändaren en gång i minuten automatiskt över värdet till mottagaren.

Batteri Failsafe

Anläggningen har en andra säkerhetsfunktion som kallas Batteri FailSafe. När mottagarbatteriets spänning sjunker under ca 3,8 volt, ställer funktionen in trotteln till ett bestämt värde, eller om något speciellt värde inte är inställt, till hög tomgång. Om detta händer, skall man omedelbart återvända och landa! Om trotteln behöver ökas under inflygningen, kan FailSafe funktionen tillfälligt sättas ur spel genom att först föra trottelspaken till tomgång och sedan till önskat läge. Det tar ca 30 sekunder innan funktionen aktiveras igen.

Inställning av FailSafe Funktionen

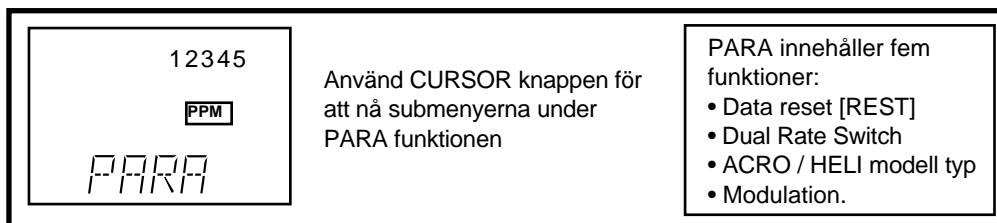
1. Gå in i failsafe (F/S) menyn genom att först samtidigt trycka på de båda MODE knapparna och sedan stega fram till F/S med någon av MODE knapparna.
2. För att ställa in en kanal i F/S mode, stega med CURSOR knappen fram till önskad kanal (kanalsiffran blinkar)
3. Välj nu önskat beteende för varje kanal. (+) ger normal funktion (pilen ovanför kanalsiffran) och (-) F/S funktion (pilen under kanalsiffran). Upprepa proceduren för alla använda kanaler.
4. Om bara normal (NOR) funktion är vald är allt klart nu. Om däremot F/S läget är valt måste sändaren ges information om i vilket läge servot skall ställa sig vid störning.
5. Inställning av servonas läge. Om t ex trottelservot skall ställa sig i tomgång när mottagaren är störd. Stega med CURSOR knappen fram tills SET blinkar. Ställ trottelspaken i tomgångsläge och tryck samtidigt på (+) och (-) knapparna. Värdet sparas i minnet och skickas till mottagaren. Vid stegning genom kanalerna syns det inställda värdet nere till höger i fönstret. Om fler än en kanal skall ställas in måste det göras samtidigt för alla kanaler. Ställ spakar och rattar i önskat läge och tryck samtidigt på (+) och (-) knapparna.
6. Kontrollera att de inställda FailSafe värdena fungerar genom att slå av sändaren och samtidigt iaktta hur rodren ställer sig.



PARA — Parameter Meny

Parameter funktionen innehåller ett antal undermenyer för att ställa in grundfunktioner för olika modeller. Funktionen förstås bäst om man studerar menystrukturen på sid 13. Grundfunktionerna finns i en undermey eftersom de sällan används.

Det finns fem undermenyer till PARA funktionen: REST (nollställning av modellminne), DRSW (val av omkopplare för D/R funktionen), typ av modell (ACRO/HELI) och MOD (modulationstyp PPM/PCM). Varje enskild funktion beskrivs mer ingående här nedan.

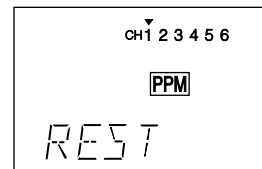


REST — Nollställning av modellminne (Data Reset, PARA undermeny)

Funktionen används för att nollställa ett modellminne och återkalla fabriksinställningen. Rekommenderas när man skall börja programmera in en ny modell. En säkerhetsspärr finns för att man skall kunna verifiera att det är RÄTT modell man raderar. Raderat data går inte att få tillbaka.

Nollställning av minnesplats

1. Stega med MODE knapparna fram tills PARA syns i fönstret. Stega sedan med CURSOR knappen fram till REST.
2. För att nollställa modellminnet, tryck samtidigt på (+) och (-) knapparna. SET? blinkar i fönstret.
3. Om man är säker på att rätt modell är invald, tryck igen samtidigt på (+) och (-) knapparna och minnesplatsen nollställs. Om man inte vill nollställa minnet trycker man på CURSOR eller en MODE knapp för att återgå till det normala fönstret.



WARNING: När REST funktionen aktiveras nollställer man minnet för den modell som är invald. All programmering går förlorad och kan inte återfås. Var säker på att rätt modell är invald och att Du verkligen vill ta bort all inprogrammerad data.

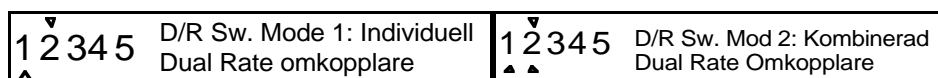
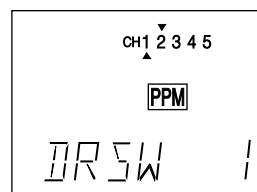
DRSW — Val av omkopplare för D/R (PARA undermeny)

Om detta är Er första computer radio kanske ni inte förut kommit i kontakt med begreppet "Dual Rate". De flesta modeller har olika rodersvar när de flyger fort resp sakta. Det är där D/R funktionen kommer in. Modellerna reagerar mycket kraftigare för roderutslag när de flyger fort och det är lätt att ge för stora utslag. Med "Dual Rate" kan man med en omkopplare ställa ner rodersvaret när man flyger fort vilket lämpar sig utmärkt för nybörjare.

6Xsuper anläggningen har två kretsar för Dual Rate, en för höjdroderkanalen och en för skevroderkanalen. Omkopplarna som aktiverar funktionen sitter på sändarens ovansida vid sidan av fönstret (se bild sid 2). I DRSW mode 1 aktiveras de båda kanalerna med var sin omkopplare och i DRSW mod 2 styrs båda kretsarna via en och samma omkopplare (den för skevroderkanalen).

Inställning av Dual Rate omkopplarna

1. Stega med MODE knapparna fram i menyn till PARA och välj sedan underfunktion DRSW med CURSOR knappen
2. För att välja mellan DRSW 1 eller 2 tryck på (+) eller (-) knappen. Den blinkande stora siffran 1 (och pil endast under kanalindikering 1) indikerar DRSW mod 1 med individuella omkopplare. En blinkande siffra 2 (och pil under kanalindikering 1 och 2) indikerar DRSW mod 2 med kombinerad omkopplare.

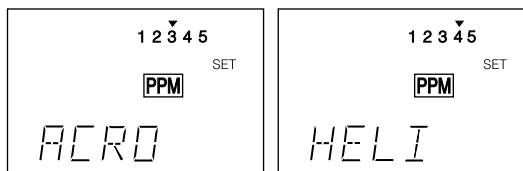


ACRO, HELI — Val av modelltyp (PARA undermeny)

Denna funktion används för att välja rätt typ av modell och det påverkar mixfunktionerna. Man kan välja mellan flyg (ACRO) och helikopter (HELI). Obs. När man väljer en annan typ av modell för en minnesplats, nollställer man minnesplatsen.

Inställning av Modelltyp

1. Stega med MODE knapparna fram till PARA funktionen och stega sedan med CURSOR knappen fram till den modelltyp som önskas. Den av indikeringarna ACRO resp HELI som INTE blinkar är redan vald för modellen.
2. Val av modelltyp sker genom att samtidigt trycka på knapparna (+) och (-). SET ? kommer att blinka i fönstret. Om inte modelltypen skall ändras, tryck på CURSOR eller en av MODE knapparna eller återgå till normalfönstret (genom att samtidigt trycka på båda MODE knapparna).
3. Om modelltypen skall ändras, tryck återigen samtidigt på knapparna (+) och (-). Nu nollställs modellminnet och den nya modelltypen sparas. Samtidigt slutar indikering av modelltyp att blinka som ett bevis på att ny modelltyp är vald.

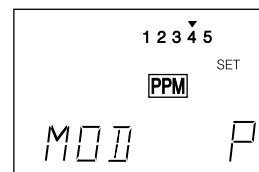


MOD — Val av modulationstyp (PARA undermeny)

Undermenyn MOD används för att ställa in önskad sändningsmod på sändaren så att den passar mottagaren. Det finns två moder att välja mellan: PCM, Pulse Code Modulation och PPM, Puls Position Modulation. 6Xsuper anläggningen levereras med en PPM mottagare. Om man väljer en annan sändarmod, måste sändaren slås av och på för att ändringen skall ta.

Ändring av sändarmod

1. Stega med CURSOR fram tills MOD syns i fönstret.
2. För att välja PCM mod, tryck på (+) knappen och ett C skall synas i fönstret längs ner till höger. För PPM mode tryck på (-) knappen och indikeringen skall skifta till ett P i fönstret.
3. Man måste slå av och på sändaren för att den skall fungera i den nya valda moden. Nu först visar indikeringen i fönstret på rätt mod.

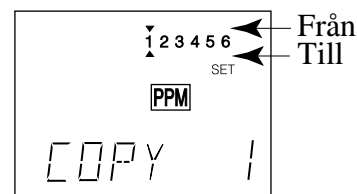


COPY — Kopiering av modellminne

COPY funktionen används för att kopiera en minnesplats till en annan. Är bra när man skall programmera en modell som liknar en redan inprogrammerad. Kan också användas som "backup" av en aktiv minnesplats.

Kopiering av data från en minnesplats till en annan

1. Tryck på CURSOR tills COPY syns i fönstret.
2. Frånminnesplatsen är den modell som är invald som aktiv (visas av pilen OVANFÖR minnesplatsindikeringen). Val av minnesplats för kopian sker med (+) eller (-) knapparna. Kopians minnesplats visas av pilen UNDER minnesplatsindikeringen och en stor blinkande siffra nere till höger.
3. Tryck på CURSOR knappen och indikeringen SET? kommer att blinka i fönstret. Om inte minnesplatsen skall raderas, tryck på CURSOR eller en av MODE knapparna eller återgå till normalfönstret (samtidigt trycka på de båda MODE knapparna).
4. Om kopiering skall ske, tryck samtidigt på (+) och (-) knapparna. Minnet kopieras och informationen i den minnesplats som kopiering sker till, skrivs över. Ett dubbelpip indikerar när kopieringen är klar.



TMEM — Trim Minne

Trimminnet är en funktion som kommer att visa sig vara väldigt uppskattad. Den används när modellen är intrimmad och flyger som den skall. Om man inte bygger absolut perfekt, kommer några trimrar att vara flyttade från sina neutrallägen efter provflygningarna. Detta är inget problem om man enbart har en modell man flyger med och inte av misstag råkar komma emot trimrarna. Har man fler modeller inprogrammerade, kan det vara svårt att komma ihåg hur alla trimrar skall stå. Trimminnet löser detta genom att trimrarnas position kan läsas av för varje modell och sparas i minnet tillsammans med modellens övriga data.

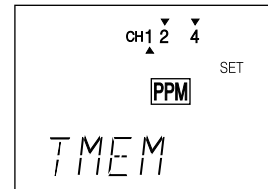
När TMEM funktionen har aktiverats, skall trimrarna stå i sina neutrallägen. Sändaren kommer själv ihåg hur mycket trimrarna var utställda.

När man byter modell ställer sändaren in trimpositionen för aktuell modell automatiskt. Vilken modell man än har invald, skall trimrarna nu stå i sina neutrallägen. Lätt att komma ihåg!

Observera att trimrarna arbetar på lite annat sätt än subtrim (STRM) funktionen. Subtrim påverkar individuellt varje servos neutralläge medan trimfunktionen justerar styrspakens rörelse. T ex: om man har två skevroderservon och flaperon funktionen aktiv, påverkar skevrodertrimmern BÅDA servona, medan med subtrim påverkas varje servo individuellt.

Sparande av trimpositioner

1. Stega med MODE knapparna fram till TMEM fönstret.
2. När trimrarna står i sina rätta positioner, tryck samtidigt på knapparna (+) och (-). Ett dubbelpip hörs när det är klart.
3. Nu måste trimrarna föras tillbaka till sina neutrallägen för att erhålla samma trim som förut. Trimrarnas neutralläge känns som ett "hack". Om detta görs för varje modell som finns i minnet vet man att trimrarna står i rätt läge när de är centrerade. Trottelns trim sparas inte och därför kan alltid motorn stängas av med trimmern.



Nollställning av trimminnet:

Om man vill nollställa trimminnet gör enligt följande: Stega med MODE knapparna fram till TMEM fönstret och notera pilarna ovanför och under kanalindikeringarna. Om trimminnet har ett lagrat värde för en kanal syns en pil ovanför eller under kanalsiffran. Rör trimmern för den kanalen tills pilen försvinner. Upprepa proceduren för alla kanaler tills ingen pil finns. Tryck samtidigt på knapparna (+) och (-) och trimminnet är nollställt. Ställ tillbaks trimrarna till neutralläget och allt är klart!

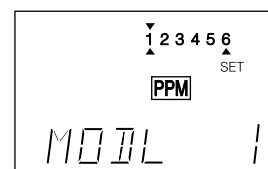
MODL — Modellval (Model Select)

6Xsuper anläggningen kan spara sex modeller i sitt minne. Med MODL funktionen väljs en av de sex som aktiv modell och kommer alltid upp som vald modell när man slår på sändaren.

Det finns flera sätt att komma ihåg vilken siffra som motsvarar vilken modell. Man kan ha en liten pappersbit med anteckningar fastsatt på sändaren med modellnamn och nummer. Ett annat sätt är att på modellen vid mottagarens strömbrytare ha en siffra som motsvarar modellens nummer i sändaren.

Val av modell

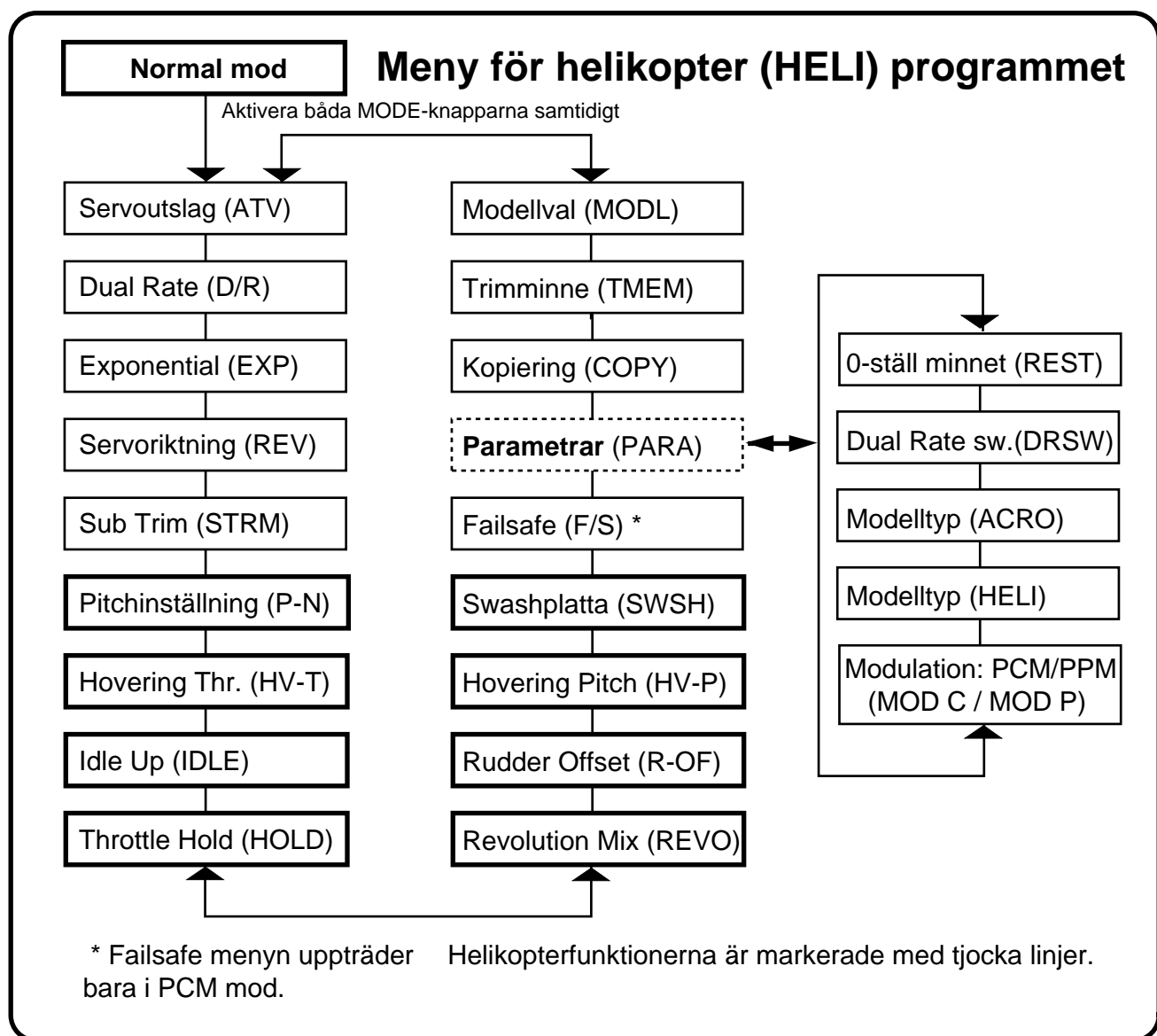
1. Stega med MODE knapparna fram tills MODL syns i fönstret.
2. Välj önskat nummer med hjälp av knapparna (+) och (-). I detta läge blinkar det valda modellnumret nere till höger i fönstret. Aktiv modell visas med en liten pil ovanför numret på minnesplatsen och önskad modell med pil under numren.
3. Tryck på CURSOR knappen och indikeringen SET? blinkar i fönstret.
4. Tryck samtidigt på (+) och (-) knapparna. Ett dubbelpip indikerar att vald modell nu är den aktiva.



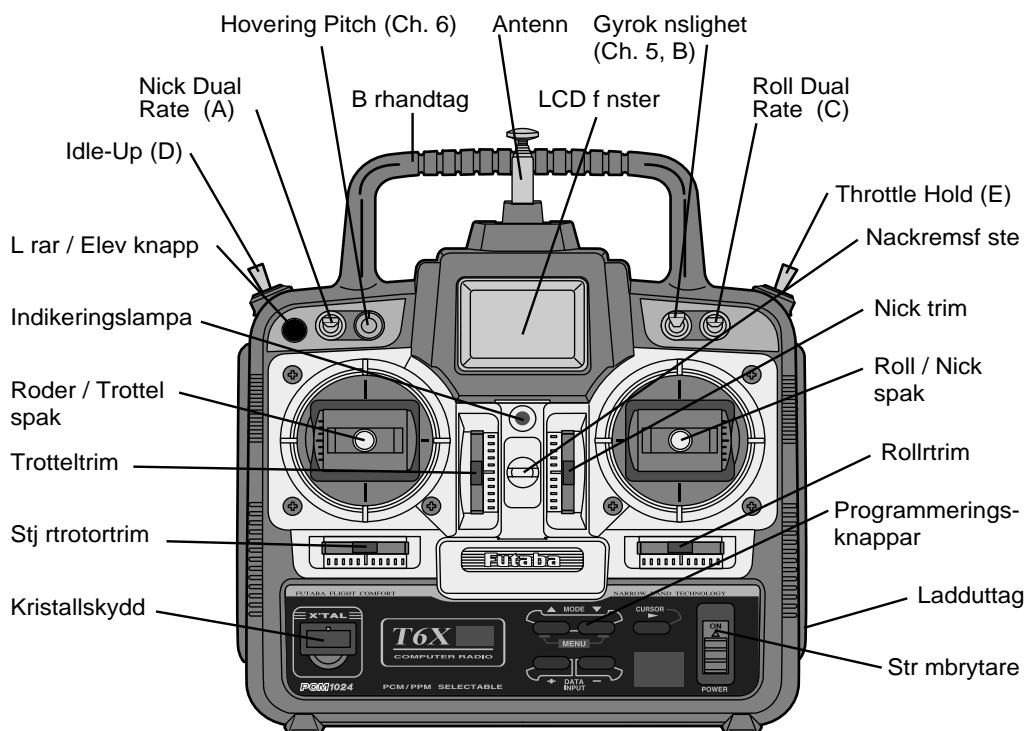
INDEX FÖR HELIKOPTER (HELI) FUNKTIONEN

Följande sidor (sid 39-50) beskriver de speciella funktionerna i helikoptermenyn (modelltyp HELI). Övriga funktioner beskrivs i föregående sektion (modelltyp ACRO, sid 13-38).

Index för helikopterfunktionerna.....	39
Helikopterprogrammets (HELI) funktionsdiagram.....	39
Sändarens manöverdon (HELI).....	40
Inställning av helikopter.....	41
Trimningsanvisning för helikopter.....	44
PI-N, I, H.....Inställning av pitch (Normal, Idle-Up och Trottle Hold).....	45
HV-T.....Inställning av trotteln i hovringsläge (Hovering Throttle).....	45
IDLE.....Ökning av tomgång (Idle-Up).....	46
HOLD.....Konstant trotteln (Throttle Hold).....	46
REVO.....Mixning trotteln/pitch till stjärtrotor (Revolution mixing).....	47
R-OFF.....Ändring av stjärtrotorns neutralläge (Rudder Offset).....	48
HV-P.....Inställning av pitch i hovringsläget (Hovering Pitch).....	48
SWSH.....Typ av swashplatta och utslagsstorlek.....	49



SÄNDARENS MANÖVERDON – HELI



Bilden visar sändarens manöverdon vid leverans för helikopter i mode 2 .

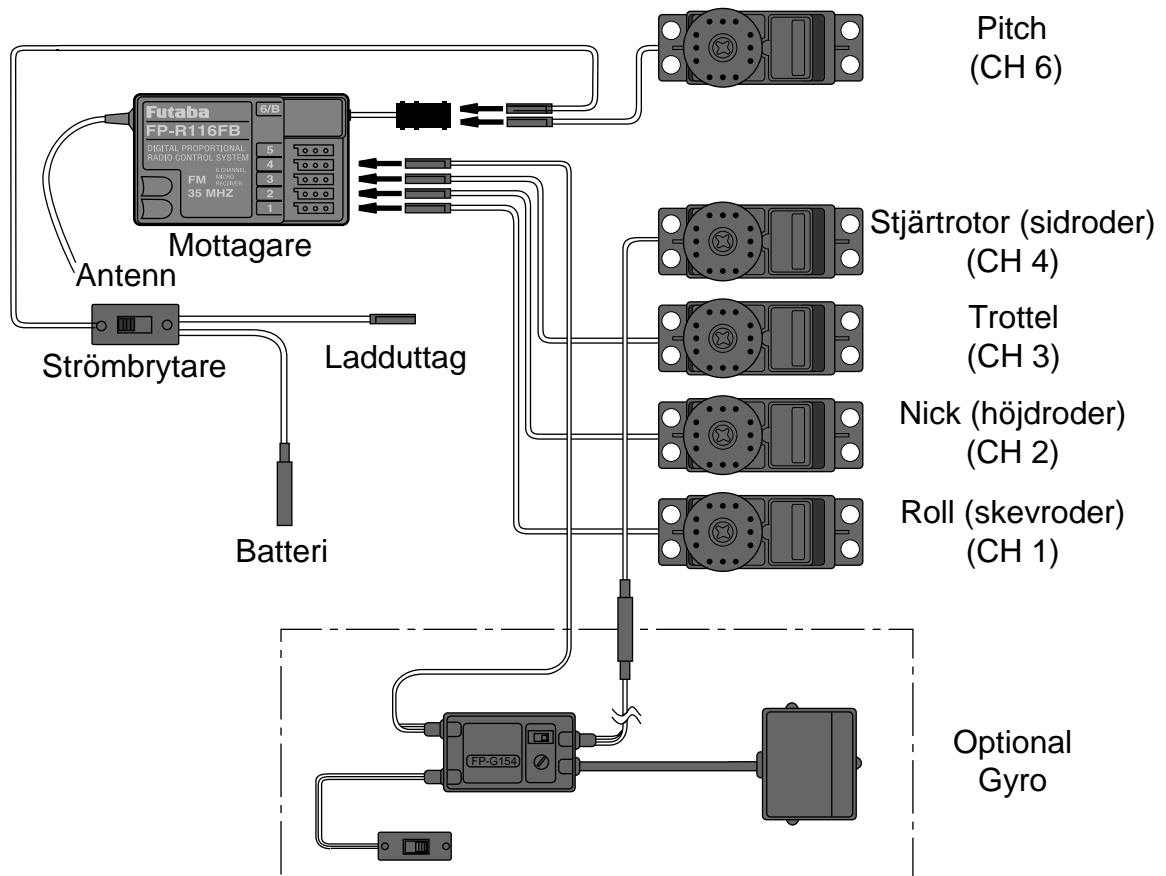
SÄNDARENS OMKOPPLARE (FLYG OCH HELI)

Funktioner som aktiveras av omkopplare och rattar för en sändare inställd i mod 2 visas i nedanstående tabell. Observera att vissa funktioner inte fungerar förrän de aktiveras i en mixningsfunktion. För en sändare inställd i mod 1 är trottelns och höjdrodrets reglage växlade. Samma gäller för omkopplare D och E.

Reglage	ACRO	HELI
Omkopplare A	Upp = Höjdroder D/R 1; Ner = PMX1 & PMX2 till; Höjdr. D/R 2	Upp = Nick D/R 1; Ner = Nick D/R 2
Omkopplare B	Ner = Luftbroms till	Gyro känslighet (om inkopplad)
Omkopplare C	Upp = Skevroder D/R 1 Ner = Skevroder D/R 2	Upp = Roll D/R 1 Ner = Roll D/R 2
Omkopplare D	Framåt = 2 -> 6 (Höjd -> Flaps) till	Framåt = Idle-up till, Rudder offset till, och REVO från
Omkopplare E	Landställ	Framåt = Throttle Hold till, och REVO från
Omkopplare F (Tryckknapp)	Lärrar/elev	Lärrar/elev
CH 6 ratt	Flaps eller Flaps trim om flaperon funktionen (FLPR) till	Pitch i hovringsläget

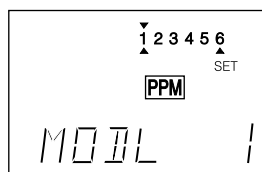
INSTÄLLNING AV HELIKOPTER

Följande exempel visar hur en helikopter ställs in i 6Xsuper anläggningen. Den egna helikopterns inställningar beror på installation, länkage mm. Ta hjälp av en erfaren helikopterpilot!

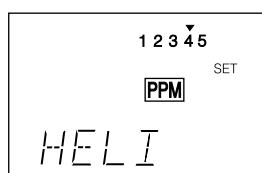


1. Val av modellminne

Gå in i funktionen MODL för att ställa in en ledig minnesplats.



Välj helikopter (HELI) under PARA meny.



Varning: När man väljer ny modelltyp går all inprogrammerad data förlorad i den minnesplatsen.

2. Anslut allt länkage

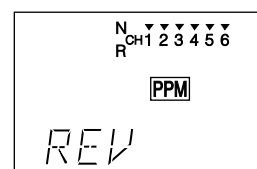
Installera alla servon, stötstänger mm i enlighet med helikopterns bruksanvisning.

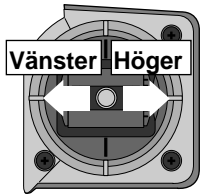
3. Anslut servona (se bilden ovan).

- CH 1 Roll (skevroder)
- CH 2 Nick (höjdroder)
- CH 3 Trottel
- CH 4 Stjärtrotor (roder)
- CH 5 Reserv (eller gyrokänslighet)
- CH 6 Pitch

4. Servonas rotationsriktning

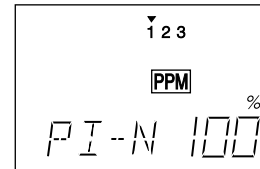
Kontrollera att alla servon rör sig åt rätt håll. Använd REV funktionen för att korrigera.





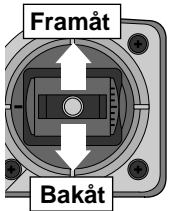
Höger skevroder (roll):
swashplattan lutar åt
helikopterns högra sida.

Vänster skevroder (roll):
swashplattan lutar åt vänster.



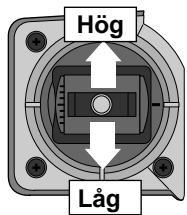
Kontrollera efter det att pitchen är inställd att inte roll och nick servona ”stångar” vid fullt pitchutslag. Om så är fallet justera med ATV funktionen. Kontrollera också stjärtrotorservot m a p ”stängning”

Koppla in stötstången till trotteln med trimmern i neutralläge och på så sätt att servot inte ”stångar” vid full trotteln och att lagom öppning för tomgång erhålls med spaken i tomgångsläge. Kontrollera att trotteln går att stänga helt med trimmern så att motorn kan stängas av.



Dykroder (nick):
Swashplattan lutar framåt.

Höjdroder (nick):
Swashplattan lutar bakåt.

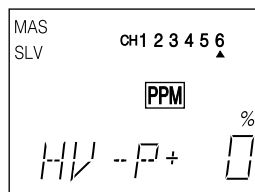
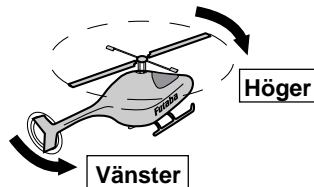
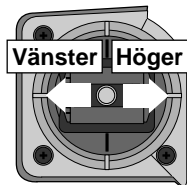


HÖG läget: Full pitch på rotorbladen och förgasaren fullt öppen.

LÅG läget: Minsta pitch på rotorbladen och förgasaren i tomgångsläge. Använd trimmern för att stänga av motorn.

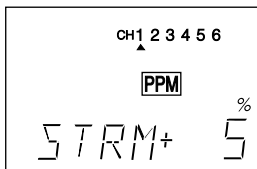
7. Pitch i hovringsläge (Hovering Pitch)

Lagom värde för pitchen i hovringsläget är ca 4,5° och ställs in med ratten för Hovering Pitch (CH 6). Om ratten behöver vridas för mycket, återställ till mittläget och justera med länket så att 4,5° erhålls. Kontrollera att pitchen kan variera mellan korrekta värden. Justera med ATV om det behövs.



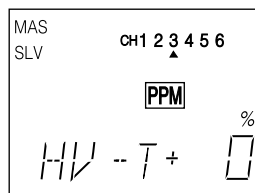
5. Servonas neutrallägen

Ställ med länket in så att servona står så nära sina neutrallägen som möjligt när helikopterns styrfunktioner är i sina neutrallägen.



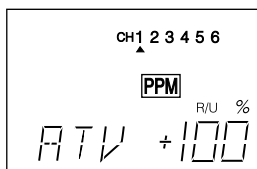
8. Trotteln i hovringsläget (Hovering Throttle)

Hovering throttle skall justeras så att lämpligt varvtal erhålls i hovringsläget.



6. Servoutslag

Använd ATV funktionen för att ställa in servonas utslag så att de inte ”stångar” mot mekaniska stopp mm.

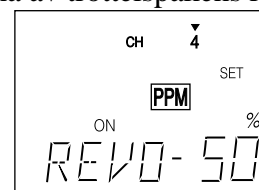


Pitch: Pitchvinkeln (CH 6) skall variera från -2° till +10° vid fulla utslag. Justera med servoarmar och ATV funktionen för att erhålla detta. Mät med en pitchvinkelmätare. Om värdet behöver ändras på marken medan motorn går, använd PI-N (PI-I, PI-H) funktionen.

9. Stjärtrotormixning (Revolution Mixing)

Stjärtrotormixningen (REVO) använder sig av stjärtrotorn för att kompensera för förändringar av vridmomentet från huvudrotorn när kollektiva pitchen förändras.

REVO kan ställas in på båda sidor om trottelspakens hovringsläge (pilen ovanför eller under kanal 4 indikeringen i fönstret). Justera värdet för båda halvorna av trottelspakens rörelse.



Idle-Up & Throttle Hold

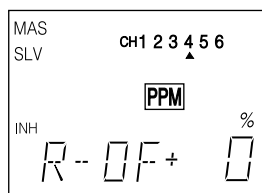
Anläggningen är redan förberedd för funktionerna Idle-up och Throttle Hold. Idle-Up används främst vid 540° stall-turns, loopingar och rollande stall-turns. Throttle Hold används vid autorotation för att koppla bort trottelfunktionen. Efter det att funktionerna aktiverats kopplas de i och ur enligt följande:

- Idle-up [IDLE] – Till i omkopplare D:s framåt läge. Idle-up aktiverar också Rudder Offset funktionen.
- Throttle Hold [HOLD] – Till i omkopplare E:s framåt läge.

När dessa två omkopplare är i sina frånlägen fungerar radion för normal hovring och flygning. När dessa funktioner slås till och från har HOLD högsta prioritet följt av IDLE. Standard inställning är när båda är från.

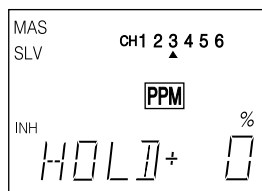
10. Inställning av Rudder Offset

Funktionen Rudder Offset (R-OF) kan bara aktiveras om IDLE-UP är aktiverad. Stjärtrotern kan ställas till olika värden så att helikoptern flyger rakt fram under normal flygning. De värden som krävs är små, ca 6% till 10%.



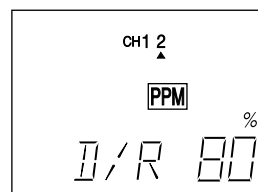
11. Inställning av Throttle Hold

Vid aktivering av Throttle Hold ställer sig trotteln på ett inprogrammerat värde strax över tomgång och trotteln kopplas bort från pitchspaken. Stega fram till HOLD och aktivera med (+) knappen. Slå om omkopplare E till sitt framåt läge. Ställ in värdet strax över tomgång så att inte kopplingen griper in.

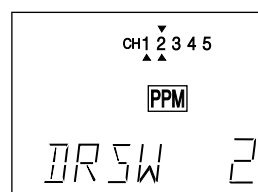


12. Inställning av Dual Rate

Om man tycker att rodersvaret är för kraftigt för roll och nick funktionen använder man D/R funktionen för att ställa ner känsligheten till önskad nivå när man aktiverar omkopplaren

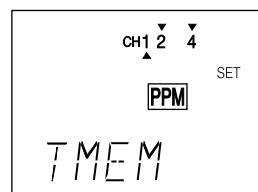


Gå in under DRSW funktionen och ställ om till läge 2 om D/R funktionen för de båda kanalerna skall aktiveras av samma omkopplare. Om inte, lämna DRSW i läge 1.



13. Trimminne

När helikoptern flyger som den skall, spara trimrarnas positioner i sändarens minne med TMEM funktionen.



Detta avslutar exemplet för inställning av en helikopter. Gå också igenom följande sidor där helikopterfunktionerna beskrivs mer i detalj.

Trimningsanvisning för Helikoptrar

Det förutsätts att helikoptern är trimmad för hovring innan fortsatt trimning enligt nedan kan äga rum. Trimningen bör göras i lugnt väder. Upprepa testerna flera gånger innan justering görs. Om en inställning ändrats, gå tillbaka till föregående tester för att kontrollera att de senaste justeringarna inte påverkat de föregående. Om det behövs, justera igen.

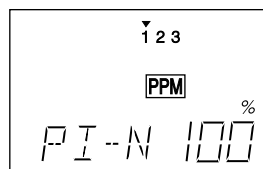
Testa	Testprocedur	Iakttagelser	Justeringar
1. Stjärtrotormixning – UPP (Del 1)		Vad händer när helikoptern sjunker? A. Ingen rotation B. Modellen roterar moturs C. Modellen roterar medurs	A. Inga B. Addera höger rodertrim C. Addera vänster rodertrim
2. Stjärtrotormixning – UPP (Del 2)	Hovra helikoptern, ge full pitch och stig c:a 25 m	Vad händer när helikoptern stiger? A. Ingen rotation B. Modellen roterar moturs C. Modellen roterar medurs	A. Inga B. Öka stjärtrotormixning UPP C. Minska stjärtrotormixning UPP
3. Stjärtrotormixning – NER	Börja med samma värde på stjärtrotormixning NER som för UPP. I inverterat läge, (i toppen på en looping, i mitten på en roll eller i den inverterade delen av en Split-S) ge full negativ pitch.	Vad händer när helikoptern stiger? A. Ingen rotation B. Modellen roterar moturs C. Modellen roterar medurs	A. Inga B. Öka stjärtrotormixning NER C. Minska stjärtrotormixning NER

PI-N (PI-I, PI-H) — Inställning av pitchutslag

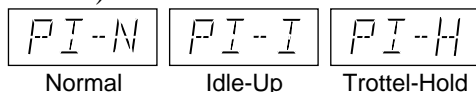
Med PI-N (PI-I, PI-H) funktionerna kan rotorerna maxpitch i moderna Normal, Idle-Up och Trottlet Hold justeras utan att motorn behöver stängas av. När funktionen är invald, kan rotorerna pitch direkt ställas in till önskat värde för både positiv och negativ pitch. Denna bekväma funktion går förbi den vanliga ATV funktionen, som kräver att spaken förs förbi mittläget (för att kunna ställa in max positiv pitch) och medför att helikoptern lyfter!

Inställning av Pitchutslag

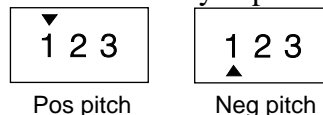
1. Stega fram till PI-N funktionen



2. Använd CURSOR knappen för att stega fram till önskad mod. (Två tryck för växling av mod.)



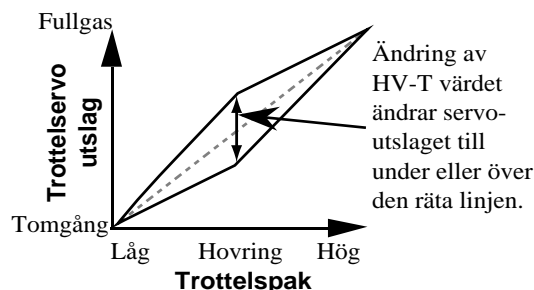
Pilen visar på om positiv eller negativ pitch ställs in. (Växlar med ett tryck på knappen.)



3. Värdet ställs in med (+) eller (-) knapparna. Värdet återtar normalinställningen (100%) om (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.
4. Upprepa proceduren för de moder som skall ändras.

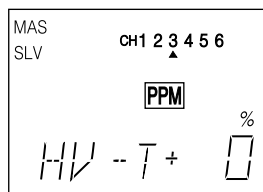
HV-T — Trottlet i hovringsläget (Hovering Throttle)

HV-T funktionen används för att ställa in trottlet i hovringsläget utan att påverka pitch inställningen. Variationer av rotorvarvet p g a temperatur, fuktighet eller annat, kan på detta sättet justeras. En ändring av värdet i fönstret flyttar trottletkurvan uppåt eller nedåt från en rak linje (visas i bilden till höger). Det inställda värdet sparas i minnet och används nästa gång sändaren slås på. Funktionen används bäst tillsammans med HV-P (Hovering Pitch) funktionen så att en mera exakt trimning kan göras.



Inställning av Hovering Throttle

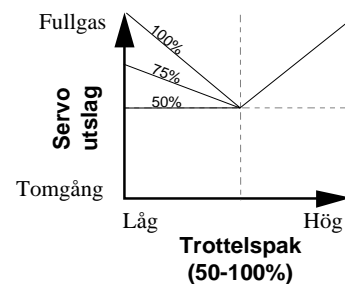
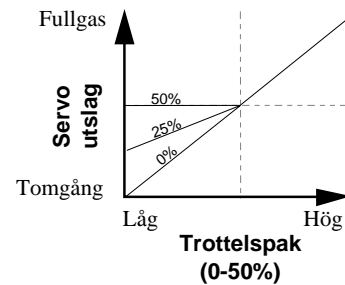
1. Stega fram till HV-T funktionen. Procenttecknet blinkar och nytt värde kan ställas in.
2. Justera värdet i hovringsläget med (+) eller (-) knapparna. Värdet kan väljas mellan -100% och +100%. Värdet återtar normalinställningen 0% om både (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.



IDLE — Ökning av tomgång (Idle-Up)

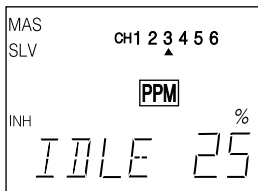
Idle-Up funktionen förändrar trottelservots beteende på den undre delen av trottelspakens rörelse. Idle-up funktionen används vanligtvis under autorotation eller under andra omständigheter när man vill att motorn skall behålla visst varvtal även fast pitchen minskas.

Funktionen slås på när omkopplare D förs framåt (förutsatt att funktionen är aktiverad). Det fasta trottelläget kan ställas in mellan 0% och 100% och verkar på trottelservot under trottelspakens halvgasläge (se bild). Ju mindre värde desto närmare tomgång när trottelspaken manövreras under sitt halvgasläge.



Inställning av Idle-Up Funktionen

1. Stega fram tills IDLE framträder i fönstret. Normalt är funktionen avstängd.
2. För att aktivera funktionen, tryck på CURSOR knappen och sedan på (+) knappen. ON eller OFF, beroende på hur omkopplaren står, skall blinka i fönstret.
3. Tryck en gång på CURSOR knappen och procenttecknet i fönstret skall blinka.
4. Justera Idle-Up värdet med (+) eller (-) knapparna. Värdet kan väljas mellan 0% och +100%. Värdet återtar normalinställningen 25% om både (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.

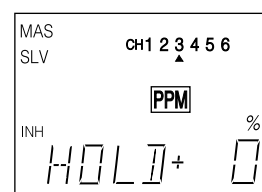


HOLD — Konstant trottelläge (Throttle Hold)

Throttle Hold funktionen kopplar bort trottelservot från trottelspaken och ställer in servot i ett inprogrammerat läge när omkopplare E slås om (förutsatt att funktionen är aktiverad). Funktionen används oftast i samband med autorotation. Trottelservots position kan ställas in mellan -50% till +50% räknat från servots tomgångsläge. När funktionen aktiveras med omkopplaren, deaktiveras samtidigt stjärtrotormixningen (REVO).

Inställning av Throttle Hold

1. Stega fram tills HOLD framträder i fönstret. Funktionen är normalt avstängd. Aktivering sker med ett tryck på CURSOR knappen följt av ett tryck på (+) knappen. Nu skall ON eller OFF, beroende på hur omkopplare E står, blinka i fönstret.
2. Tryck en gång på CURSOR knappen. Procenttecken i fönstret skall blinka.



3. Justera Throttle Hold värdet med (+) eller (-) knapparna. Värdet kan väljas mellan -50% och +50%. Värdet återtar normalinställningen 0% om både (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.

REVO — Stjärtrotormixning (Revolution Mixing)

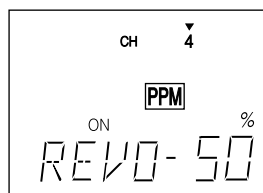
Stjärtrotormixningen styr hur mycket stjärtrotorn skall kompensera vridmomentet som alstras av huvudrotorns varvtal och pitchvinkel. Separata värden kan ställas in på båda sidor om spakens hovringsläge.

För en helikopter med en medurs roterande huvudrotor skall mixningen se till att stjärtrotorn vridder helikoptern medurs vid ökat pitchutslag. För en moturs roterande huvudrotor gäller det omvända. Mixningsriktningen ändras genom att växla tecknet framför de stora siffrorna.

OBS: Hur man trimmar in rätt värde beskrivs på sidan 44.

Inställning av Revolution Mixing

1. Stega fram tills REVO framträder i fönstret. Normalt är och bör funktionen vara aktiverad. (För att stänga av, tryck två gånger på CURSOR knappen och sedan på (-) knappen. INH skall blinka i fönstret.)
3. Tryck på CURSOR knappen en gång och siffran 4 med en pil OVANFÖR framträder i fönstret. Nu kan mixningsgraden för UPP ställas in (trottelspakens övre halva). Tryck en gång till på CURSOR knappen och pilen hamnar under siffran 4. Nu kan mixningsgraden för NER ställas in (trottelspakens undre halva). Värdena kan ställas in för båda halvorna mellan 0% och 100%. Värdet återtar normalinställningen (50% för UPP, 70% för NER) om både (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.



2. Tryck nu på CURSOR knappen tre gånger och tecknet framför de stora siffrorna blinkar. Nu kan mixningsriktningen ställas in med (+) eller (-) knappen. Kontrollera att mixningen verkar åt rätt håll!

R-OF — Stjärtrotorns neutralläge (Rudder Offset)

Funktionen används för att ändra stjärtrotorns neutralläge när Idle-UP omkopplaren aktiveras. Funktionen kan också användas för att förändra trimningen av helikoptern när den flyger fort. En helikopter med medurs roterande huvudrotor tenderar att dra åt höger vid höga hastigheter och kan kompenseras med vänster stjärtrotorutslag.

Värdet varierar för olika helikoptrar och kan bestämmas först vid provflygning i hög hastighet. Värdet påverkas av revolution mixing och trim.

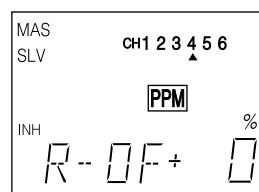
Rudder offset slås på samtidigt som Idle-Up med omkopplare D.

Inställning av Rudder Offset

1. Stega fram tills R-OF framträder i fönstret.

Funktionen är normalt avslagen. För att aktivera, tryck på CURSOR knappen och sedan på (+) knappen. Nu skall ON eller OFF blinka (beroende på hur omkopplare D står och om Idle-Up är aktiverad).

2. Tryck en gång på CURSOR knappen. Procenttecknet i fönstret skall blinka.



3. Värdet kan nu ställas in mellan -100% och +100%. Värdet återtar normalinställningen 0% om både (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.

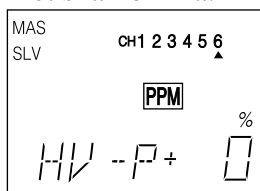
HV-P — Pitch i hovringsläge (Hovering Pitch)

Funktionen används för att trimma pitchutslaget i hovringsläget utan att påverka trotteln. Variationer av rotorvarvet p g a temperatur, fuktighet eller annat, kan på detta sättet justeras. Funktionen används bäst tillsammans med HV-T (Hovering Throttle) funktionen så att en mera exakt trimmning kan göras.

Hovering pitch styrs av ratten till vänster om fönstret. När ratten vrids medurs ökar pitchen och när ratten vrids moturs minskar pitchen. Värdet kan ställas in mellan -100% och +100%.

Inställning av Hovering Pitch Funktionen

1. Stega fram tills HV-P framträder i fönstret. Procenttecknet skall blinka.



2. Vrid ratten till sitt mittläge. Nu kan hovringsläget justeras med (+) och (-) knapparna. Värdet kan ställas in mellan -100% och +100%. Värdet återtar normalinställningen 0% om både (+) och (-) knapparna aktiveras samtidigt.

SWSH — Typ av swashplatta och utslagsstorlek

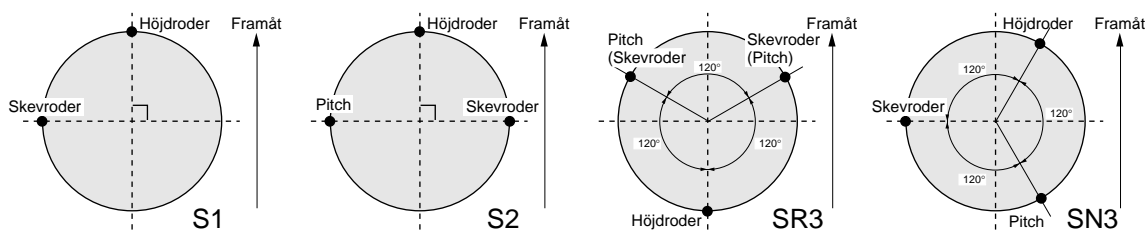
Med denna funktion kan fyra olika typer av swashplatta ställas in (S1, S2, SR3 och SN3). Med funktionen kan också swashplattans utslag (ökas eller minskas) ställas in för typerna S2, SR3 och SN3. Inställningen påverkar kanalerna för skevroder, höjdroder och pitch.

Typ S1: Skilda servon för skevroder och höjdroder kopplade till swashplattan. De flesta helikoptrar har denna konfiguration (SWSH1).

Typ S2: Använd SWSH2 mixning om stötstängerna till swashplattan är anslutna enligt skissen. Höjdroret kopplas via en mekanisk mixning. Skevroder påverkar skev- och pitchservot så att swashplattan lutar åt höger eller vänster. Pitch påverkar pitch- och skevroderservot så att swashplattan höjs/sänks.

Typ SR3: Om anslutningen av stötstängerna matchar denna skiss, använd SWSH3 mixningen. Skevroder påverkar skev- och pitchservot så att swashplattan lutar åt höger eller vänster. Höjdroder påverkar alla tre servona så att swashplattan lutar framåt/bakåt. Pitch påverkar alla tre servona så att swashplattan höjs/sänks.

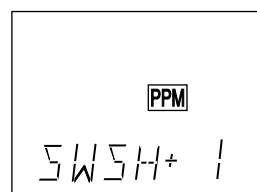
Typ SN3: Om servona ansluts till swashplattan enligt denna skiss så använd SWSH3E mixningen. Skevroder påverkar alla tre servona så att swashplattan lutar höger/vänster. Höjdroder påverkar pitch- och höjdroderservot så att swashplattan lutar framåt/bakåt. Pitch påverkar alla tre servona så att swashplattan höjs/sänks.



Använd REV funktionen för att få swashplattan att gå åt rätt håll för skev, höjd och pitch.

Inställning typ swashplatta

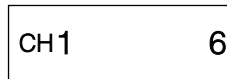
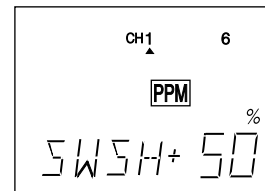
1. Stega med MODE knapparna fram till SWSH funktionen.
2. Välj med hjälp av (+) och (-) knapparna önskad typ av swashplatta. Den valda typen blinkar i fönstret.



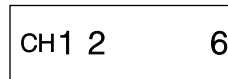
3. Tryck på CURSOR knappen och SET blinkar i fönstret.
4. Aktivera (+) och (-) knapparna samtidigt. Ett pip talar om att den valda typen nu är aktiv.

Inställning av utslagsstorlek

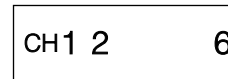
5. Använd CURSOR knappen för att välja kanal (skevroder, höjdroder eller pitch) som skall ställas in. Vald kanal indikeras av pilen. I figuren till höger ställs utslaget in för swashplatta typ SWSH2.



SWSH 2



SWSH 3



SWSH 3E

6. Ändra med hjälp av (+) och (-) knapparna utslagets storlek. Återgång till utgångsvärdet 50% sker genom att aktivera (+) och (-) knapparna samtidigt.
7. Upprepa proceduren för de resterande kanalerna.

ORDLISTA

De förkortningar som används i 6Xsuper anläggningen listas här nedan i alfabetisk ordning. Siffrorna inom parentes visar sidan funktionen beskrivs på.

A

ABRK... Luftbromsar (Airbrake, sid 27)
ACRO... Val av modell Flyg/Helikopter (sid 36)
ATL..... Justerbar trottelsepp, (Adjustable Travel Limit) funktionen gör att trottelltrimmern bara verkar på spakens tomgångssida.
ATV..... Justerbara servoutslag (Adjustable Travel Volume, sid 22)

B

BACK... Minnesfel (backup), all programmering bortta. Skicka in sändaren för reparation.(sid 10)

C

CAMBER.... se FLTR
COPY... Kopiering av minnesplats (Data copy, sid 37)
CURSOR.... Knapp för att stega fram i menyer (sid9)

D

D/R..... Växling av servoutslag (Dual rate), manövreras med en omkopplare. (sid 23)
DATA INPUT Editeringsknappar för bl a siffror (sid 9)
DRSW .. Val av mod för D/R omkopplaren (sid 36)

E

ELVN ... Elevon funktionen kombinerar skev och höjdroder för deltagade modeller (sid 29)
EXP..... Exponentiella (olinjära) utslag (sid 23)

F

F/S..... FailSafe funktionen ställer in servona i förutbestämda lägen vid radiostörning (sid 34)
FLPR.... Flaperon funktionen kombinerar flaps och skevroder (sid 25)
FLTR.... Flap trim funktionen; Inställning av flapsens neutralläge (sid 26)

G

Gear Landställ (Landing gear, sid 2)

H

HELI..... Val av modell Flyg/Helikopter (sid 36)
HOLD... Throttle hold funktionen ställer trotteln i ett förutbestämt läge (Används för autorotation). (sid 46)
HV-P Pitch i hovringsläget (hovering pitch, sid 48)
HV-T..... Trottell i hovringsläget (hovering throttle, sid 45)

I

IDLE Ökad tomgång (Idle-up): används i loopingar, 540° stall turns och i andra helikopter manövrar (sid 46)
INH..... Avstängd (Inhibit)

L

L/D..... Spakrörelse åt vänster eller nedåt
LBAT.... Varning för låg batterispänning (Low battery warning, sid 10)

M

MAS..... Masterkanal vid mixning (sid 32)
MIX..... Mix indikator när mixning är aktiv (sid 10)
MOD..... Modulation: PCM eller PPM (sid 37)

MODE... Knappar för att stega fram i menyerna (sid 9)
MODL... Meny för val av modell (Model Select, sid 38)

N

N..... Indikering av normal servoriktning (normal, sid 24)
NOR Normal failsafe (håller senaste läget, sid 34)

O

OFF..... Funktion eller omkopplare i från läge.
ON..... Funktion eller omkopplare i till läge.

P

PARA ... Parameter funktionen (sid 35)
PCM Pulse Code Modulation (sid 37)
Pl..... Inställning av pitch utslag (sid XX)
PMX..... Programmerbar mixning, mixning mellan valfria kanaler (sid 32)
PPM Pulse Position Modulation (sid 37)

R

R..... Indikering av växlad servoriktning (Reverse, sid 24)
R-OF.... Stjärtrotorns neutralläge (Rudder Offset, sid 48)
R/U..... Spakrörelse åt höger eller uppåt.
REST.... Nollställning av modellminnesplats (Data reset, sid 35)
REV..... Växlad servoriktning (sid 24)
REVO... Stjärtrotormixning (Revolution Mixing) funktion för att motverka huvudrotorns vridmoment (sid 47)

S

SEL..... Val av modell (sid 38)
SET? Spara (Set), ställer in valda funktioner eller värden.
SLV..... Slavkanal vid mixning.(sid 32)
STCK... Val av sändarmod (Stick mode, sid 5)
STRM ... Subtrim funktion, används för att ställa in servonas neutrallägen (sid 24)
SWSH... Typ av swashplatta och utslagsstorlek (sid 49)

T

TMEM... Trimminne (sid 37)
TREV.... Funktion för att vända på trottelfunktionen (sid 5)

V

VTAL.... V-tail funktion: Kombinerar höjd och sidroder (sid 28)

Numeriskt

1->4..... Skevroder -> Roder mixning (sid 30)
2->6..... Höjdroder -> Flaps mixning (sid 32)
6->2..... Flaps -> Höjdroder mixning (sid 31)

INSTÄLLNINGAR AV MODELLDATA

(Fyll i kopior av sidan)

Modellnamn _____

Minnesplats Nr. 1 • 2 • 3 • 4 • 5 • 6

Modelltyp ACRO • HELI

Modulation FM • PCM

MENY FUNKTION

			CH 1	CH 2	CH 3	CH 4	CH 5	CH 6
REV	Servo Reverse (markera N or R)		N•R	N•R	N•R	N•R	N•R	N•R
STRM	Subtrims	Value	%	%	%	%	%	%
ATV	Adj. Travel Volume	R/U	%	%	%	%	%	%
		L/D	%	%	%	%	%	%
D/R	DualRate inställn.	Up	%	%	Dual Rate Switch Mode			
		Down	%	%	1 • 2			
F/S	Inställningar Failsafe	N•F/S	N•F	N•F	N•F	N•F	N•F	N•F
EXP	Exponential	Up/Down	%	%	%	%		

ACRO

FLPR	Flaperon Mixing	ACT•INH	Riktning + • - Värde ____%					
FLTR	Flap Trim	ACT•INH	Riktning + • - Värde ____%					
ABRK	Airbrake Mixing	ACT•INH	CH2 ____%		CH6 ____%			
V-TAL	V-tail Mixing	ACT•INH	CH2 +•- ____%		CH6 +•- ____%			
ELVN	Elevon Mixing	ACT•INH	CH 1 %	CH 2 %				
1->4	Ail -> Rud Mixing	ACT•INH	Riktning + • - Värde ____%					
6->2	Flap -> Elevator Mixing	ACT•INH	Riktning + • - Värde ____%		Offset ____%			
2->6	Elevator -> Flap Mixing	ACT•INH	Riktning+ • - Värde ____%					
PMX1	Programmable Mixer 1	ACT•INH	MAS CH ____	SLV CH ____	R/U +•- ____%	L/D +•- ____%		
PMX2	Programmable Mixer 2	ACT•INH	MAS CH ____	SLV CH ____	R/U +•- ____%	L/D +•- ____%		

Heli

HV-T	Hovering Throttle	Alltid till	Värde ____%					
IDLE	Idle Up	ACT•INH	Värde ____%					
HOLD	Thr. Hold	ACT•INH	Värde ____%					
REVO	Revolution Mixing	ACT•INH	Tomgångssidan +•- ____% Fullgassidan +•- ____%					
R-OFF	Rudder Offset	ACT•INH	Värde ____%					
HV-P	Hovering Pitch	Alltid till	Värde ____%					
SWSH	Typ av swash och utslag	Alltid till	Typ 1 • 2 • 3 • 3E	Ch1 %	Ch2 %	Ch6 %		

SERVICE & ÖVRIG INFORMATION

GENERALAGENT:

Minicars Hobby AB
Bergsbrunnagatan 18
S-753 23 UPPSALA
Tel: 018-71 20 15
Fax: 018-10 85 45
E-mail:info@minicars.se
<http://www.minicars.se>

SERVICE:

Om anläggningen behöver skickas in för service notera följande:

- Fyll i och skicka med det bifogade servicekortet.
- Problemets art och omständigheter.
- Lista vad som skickats in och vad som skall repareras.
- Namn, adress och telefonnummer.
- Om garantireparation åberopas, skicka med kopia på kvittot/garantibevis

FUTABA service
Box 17042
S-720 17 VÄSTERÅS
Tel: 021-205 15 (kvällstid)

ÖVRIG INFORMATION.

För information om närbelägna klubbar, flygfält mm,
tag kontakt med Sveriges Modellflygförbund.

SMFF

Box 4015
600 04 Norrköping
Tel: 011 - 13 38 50
<http://www.modellflygforbund.se>

COMPUTER RADIO
6Xsuper

Futaba®